すばる望遠鏡公開データアーカイブシステムの開発3

榎 基宏,多賀正敏*1^{#1},小澤友彦*²,野田祥代,奥村真一郎*³,吉野 彰, 古荘玲子*¹,馬場 肇*^{3#2},洞口俊博*⁴,高田唯史,市川伸一

(2004年3月31日受理)

Development of Public Science Archive System of Subaru Telescope 3

Motohiro ENOKI, Masatoshi TAGA *^{1 #1}, Tomohiko Ozawa *², Sachiyo Noda, Shin-ichiro Okumura *³,

Akira Yoshino , Reiko Furusho *1 , Hajime Baba *3^{#2}, Toshihiro Horaguchi *4 , Tadafumi Takata , and Shin-ichi Ichikawa

Abstract

We report various improvement in a public science archive system, SMOKA (Subaru-Mitaka-Okayama-Kiso Archive system). While SMOKA has been in operation since June 2001, a lot of new features have been developed and implemented for promoting astronomical researches using archive data. In this paper, we have developed a new feature for providing calibrated data, that is, bias subtracted, flatfielded, and position and flux calibarated Suprime-Cam data. We have also implemented the FITS header correction at the data request. Furthermore, we have improved the image quick look and developed the features for browsing weather data, skymonitor images, and other information on the observations of Okayama and Kiso observatories.

1. はじめに

観測は天文学研究において最も主要な柱であ る.ある観測時刻における天域の唯一の記録であ る観測データを, 散逸しないよう保存し管理し て後の利用に供するのがアーカイブの第一の目的 である.観測データは非常に多くの情報を持って いるので,観測者の元々の意図とは別の視点に立 った新たな研究に役立てることができる場合があ る.例えば, 一つの天体の様々な観測データを 組み合わせて比較することにより, その天体の新 たな一面が見えてくる可能性がある.あるいは, 大規模なサンプルを用いての統計的研究を進める

こともできる.また、ある天体の観測を行う前に 過去に蓄積されたその天体や天域の観測データを 調べることは、観測計画を立案する際に重要な足 掛かりを与えてくれる. 更に, 実観測であれば研 究目的以外に使用し難いような第一線で活躍して いる望遠鏡の観測データを教育目的に再利用する 事も可能にもなる.従って,研究者や教育者が利 用しやすいようにアーカイブシステムを構築し整 備することは、天文学の研究や教育を進める上で 非常に有用である. 2003年に開催された国際天 文学連合 (IAU: International Astronomical Union) 第25回総会においても、観測データはアーカイ ブにして公開するべきであるという決議がなされ ている¹⁾.こうした観点に立って、我々は、国立 天文台のすばる望遠鏡,岡山天体物理観測所 188cm 望遠鏡, ならびに東京大学木曽観測所 105cm シュミット望遠鏡の観測データを保管・ 提供するアーカイブシステム SMOKA (Subaru-Mitaka-Okayama-Kiso Archive system)[†]を開発し

^{*1} 早稲田大学 (Waseda University)

^{*2} みさと天文台 (Misato Observatory)

^{*3} 宇宙航空研究開発機構 (Japan Aerospace Exploration Agency)

^{*4} 国立科学博物館 (National Science Museum)

^{#1} 現所属; 宇宙航空研究開発機構 (present address; Japan Aerospace Exploration Agency)

^{#2} 現所属; 早稲田大学 (present address; Waseda University)

運用を行ってきた^{2),3)}

(以下論文1, 論文2).

現在, SMOKA で公開しているのは, すばる望 遠鏡については第一期観測装置である7つの観測 装置 (Suprime-Cam⁴⁾, FOCAS⁵⁾, HDS⁶⁾, OHS/CISCO⁷), ⁸), COMICS⁹), CIAO¹⁰), IRCS¹¹), および2つのファーストライト期試験観測装置 (CAC, MIRTOS¹²⁾)によって取得された観測デ ータである. 岡山天体物理観測所 188cm 望遠鏡 に関しては 3 つの観測装置 (SNG ¹³⁾, OASIS ¹⁴⁾, HIDES¹⁵⁾)により取得された観測データが、木 曽観測所 105cm シュミット望遠鏡に関しては2つ の観測装置(1kCCD¹⁶⁾, 2kCCD¹⁷⁾)により取得 された観測データが、SMOKA を介して公開され ている. SMOKA ではこれらの観測データの検索 を行うため共通のインターフェースを提供してお り、利用者は観測データをオンラインで取得でき るようになっている.

アーカイブシステムを利用して効果的に天文学 の研究や教育を進めるためには、単にデータをま とめて保管するだけなく,利用者が目的の観測デ ータを容易に取得できるように様々な条件での検 索を可能とすること,取得した観測データを整約 解析する上で必要な情報を提供することが必要で ある.我々はこれらの改善に常時努めており, 2001 年 6 月の SMOKA 運用開始以降も, 論文 1, 論文2で述べられている開発課題を順に解決して きている. 最も重要な開発課題の一つは検索機能 の強化であったが、2003年3月までに、移動天 体(太陽系天体)検索機能が追加され,黄道,銀 河座標による検索、観測波長による検索も可能に なり, 観測データの整約解析に必要な較正フレー ムの自動検索機能も作成された.また,観測デー タの品質を評価する上で重要な材料となる、天候 や温度,湿度といった環境データへの参照機能が, すばる望遠鏡のデータについてのみではあるが. 追加された.検索やデータの評価のさらなる効率 化をはかるため、赤外線データの早見画像の追加 を含む早見画像の拡充も行ってきた、更に、運用 開始当初は SMOKA に組み込まれていなかった, 高分散分光器 HIDES の観測データの組み込みも 行った³⁾.

SMOKA の前身である,岡山天体物理観測所と 木曽観測所の観測データを提供していたMOKA (Mitaka-Okayama-Kiso Archive system 18-21)の 開発開始から 10 年がたち,SMOKA の公開開始 からも3年が経過し、日本においてもデータアー カイブを用いた天文学研究が徐々に浸透してきて いる. SMOKA は多くの利用者に活用され天文学 研究成果が生まれてきており、また、SMOKA で 公開されている観測データを活用した教育活動も 行われている.しかしながら,SMOKA が天文学 を推進する上でより有力な手段となるためには, まだ解決すべき課題が数多く残されている. その 中で最も重要な課題は整約済みデータの提供であ る^{2),3)}. これまで,SMOKA では解析処理をいっ さい施していない生データのみを提供してきた. 整約作業は利用者が行わなければならず、装置固 有の問題やデータ取得の状況を十分に把握できな い利用者には、整約作業は困難なものであり、天 文学的成果に至る道は遠かった. それ故, 利用者 がアーカイブデータから天文学的成果をより効率 的に引き出せるようにするために、整約済みデー タの提供機能が強く望まれてきたのである.また, データの内容や品質を迅速に評価できるように, これら整約済みデータに対応した早見機能の拡充 も課題となっている. さらに、すばる望遠鏡での み行われていた環境データの提供を, 岡山天体物 理観測所と木曽観測所についても行うことも必要 となってきている. また, SMOKA が公開してい る地上の光赤外望遠鏡の観測データを,X線や電 波等の複数の波長域にまたがった他の観測データ アーカイブと連携させることも重要となってきて いる. そこで, Web 上で複数のリモート天文デ ータサーバと利用者の間を仲介する多波長天文画 像データ検索閲覧システム jMAISON 37) に早見画 像を提供し、他の波長域の観測データとの重ね合 せの実現を目指すこととした.

本論文では,以上の課題を解決すべく SMOKA に追加補強された機能について報告する.2章で は,今回の主要な開発個所である整約済みデータ の提供機能を解説する.3章では新たに追加され た環境データ等の参照機能について,4章では拡 充された早見機能について,5章ではその他の新 機能について,6章ではSMOKA とjMAISON の連 携について述べる.SMOKA の利用状況と運用上 の課題,更に天文学研究の成果と教育利用につい て7章で述べ,今後の技術的課題について8章で 論じ,9章でまとめを行う.

2. 整約済みデータの提供機能の開発

生データに加えて整約済みデータの提供をする ことは、より早く天文学研究の成果を産み出すこ とを可能とするのはもちろん、データの品質のよ

[†] http://smoka.nao.ac.jp/

り的確な評価を可能にするものである.本論文で は、SMOKA において利用者からの請求が最も多 いすばる望遠鏡の Suprime-Cam の観測データを 対象に、整約として、いわゆる一次処理(バイア スの差引処理、フラットフィールド処理)、およ び、位置較正とフラックス較正の処理を施して提 供することとした.

論文2では整約済みデータの提供方法として3 つの可能性を論じたが、方法(2)、すなわち、あ らかじめ整約済みデータを作成しておく方法を選 択した.ただし、位置較正とフラックス較正は、 実際の運用上においては、あるいは、観測データ の品質によっては、必ずしも一次処理と一括して 行われるとは限らない. また, 場合によってはよ り良い処理結果を目指して再処理が行われること もありうる. そのため, 位置較正とフラックス較 正の情報は、データ請求時に FITS ヘッダに書き 込む(実際には入れ替える)こととし、その際に 併せて,その時点までに判明している FITS ヘッ ダの誤りを訂正することとした.また、一次処理 がどのように行われたかの履歴や、較正結果の精 度の目安になる情報なども利用者が閲覧できるよ うにした.処理履歴や精度表示まで含めた全体の データの流れを図1に示した.以下でその詳細を 述べる.

2.1 一次処理

前述の通り,当面 Suprime-Cam データのみを対 象とし,一次処理としてバイアス差引処理とフラ ットフィールド処理を施すこととした.処理は一 観測ラン (Suprime-Cam が連続して望遠鏡に搭載 され稼働している期間:おおむね数日から十日間) をひとまとまりとして行っている.また,全ての オブジェクトフレーム (天体が写っているフレー ム)を対象とするのではなく,処理後の品質(精 度)がある程度以上のフレームのみを公開対象と している.処理手順の概要は以下の通りである.

(1) 前準備

ー観測ランのチップ毎フレーム一覧を作成す る.そこから、チップ毎バイアスフレームの一覧、 チップ毎フィルター毎オブジェクトフレームの一 覧も作成する.

(2) スーパーバイアスフレームの作成

ここでは各バイアスフレームからオーバースキ ャンピクセル部の平均値を差し引いた上で多数枚 合成したものをスーパーバイアスフレームと呼 ぶ.チップ毎に処理を行う.(1)で作成したチッ プ毎バイアスフレームの一覧をもとにして,画像 表示,および,統計量グラフ表示を行い,不適と 思われるフレーム(光が入ってしまっている場合 など)を除いた後に処理を行っている.

(3) スーパーフラットフレームの作成

チップ毎、フィルター毎に処理を行う.(1)で 作成したチップ毎フィルター毎オブジェクトフレ ームの一覧をもとに、カウントが適切な範囲(お おむね 15000ADU から 30000ADU の間、saturation level は 31000ADU 程度:2.6 electrons/ADU) にあり、かつ、ガイダープローブによる陰りがな いフレームを選択し、画像表示を行って不適と思 われるフレーム(明るく大きな天体が写っている 場合、空が曇っている場合など)を除いた後に、 各フレームからオーバースキャンピクセル部の平 均値を差し引き、さらに(2)で作成したスーパー バイアスフレームを差し引き、フレーム中央部の 平均値が 1 になるように規格化して合成をする. これをスーパーフラットフレームと呼ぶ.

オブジェクトフレームに十分な枚数(30~40 枚程度)がある場合には,処理を単純化するため, ドームフラットフレームやスカイフラットフレー ムは用いていない.

(4) バイアス差引処理とフラットフィールド 処理

チップ毎,フィルター毎に処理を行う.オブジ ェクトフレームに対し,オーバースキャンピクセ ル部の平均値を差し引き,(2)で作成したスーパ ーバイアスフレームを差し引いて,(3)で作成し たスーパーフラットフレームで割り算を行う.

フラットフィールド処理後のフレームに対して は精度指標の算出を行っている.精度指標はフレ ーム内で均一に分布した 15 箇所の領域の平均カ ウント値の標準偏差を求めることで得ている.処 理後のフレームの画像表示とこの精度指標の値を 参考にして,処理精度が良くないと思われるフレ ームは公開対象から除いている(標準偏差が平均 カウント値の1%を越えるかどうかを目安として いる).

(5) ファイル配置

処理後のフレームをサーバー内の所定箇所に配 置した上で,管理データベースの更新を行う.処 理前のフレーム番号は例えば,SUPA00123456 で あるが,処理後はSUPF00123456 として区別をつ けている (ファイル名はフレーム番号に.fits を つけたもの).なお,現在は,モザイキング処理 は行っていない.また,処理の履歴やパラメータ はログファイルとして保存し,後述の通り利用者 が参照できるようにしている.



図1. 整約済みデータ提供機能におけるデータの流れ.本論文で開発実装したSuprime-Cam データの場合のデータの 流れを図1.(a)に,論文2まで,または,Suprime-Cam以外のデータの場合を図1.(b)に示した.磁気ディスク や磁気テープライブラリなどの上に常駐するデータを四角で,主なプロセスを楕円で示している.また,ユー ザインタフェース(利用者のWebブラウザ)を星印で示した.データの流れを表す矢印で太線は観測データ 本体を,細線はそれ以外を示している。

処理の概要は上記の通りであるが,できるだけ 単純かつ標準的な処理を行うことで,容易な再現 を可能にし,かつ,運用として現実的な作業量・ 作業難度にとどめるよう留意した.したがって, 必ずしも最良の処理ではない場合があるが,運用 という枠の中ではやむを得ないものと考えてい る.それを補なう目的で,観測者から提供される 整約済みデータ(既に一部の観測者から提供の申 し出がある)を別途 SMOKA に組み入れて公開す ることを検討している.スーパーバイアスフレー ムやスーパーフラットフレームを作成するのに十 分なフレーム数(スーパーバイアスフレームなら 10 枚程度,スーパーフラットフレームなら 20~

30 枚程度)がない場合や、大きな天体を含んだ フレームが多数ある場合などには、マスク処理を 含めたより複雑な処理が必要であり、上で述べた 単純な処理では十分な精度を得られない場合もあ る.こういった場合、現在は、整約済みデータを 提供していない.

また,処理の主要部分(観測データそのものを 加工する過程)はできるだけ IRAF²²⁾の標準タス クを用いることとした.これは,多くの研究者が 利用しているソフトウエアである IRAF を共通語 として処理内容を表現するためである.今回開発 した smokapkg と称するIRAF 上のパッケージの 主要部分は, IRAF の標準タスクをCL スクリプト



図2. 位置較正機能におけるデータ処理の流れ.

で組み合わせたものである.処理の主要部分に属 さず IRAF の標準タスクでは実現が難しい,ある いは,作業効率が上がらない箇所のみ,自作のソ フトウエアを用いている.フラットフィールド処 理の後に処理の履歴などを FITS ヘッダに書き込 むための処理と統計値の算出は Fortran プログラ ムで,フレームの選択の際に統計量をグラフ表示 する部分はデータベースを扱う関係で Java プロ グラムで実現し,それを IRAF のタスクとして組 み入れている.IRAF の標準タスクは,バージョ ンアップの際に処理内容やパラメータが変更され ることがしばしばあり,その点は注意せねばなら ない.処理履歴を記載したログファイルには IRAF と smokapkg のどのバージョンを用いたか を明確に示すようにしている.

2.2 位置較正

すばる望遠鏡の Suprime-Cam は、8 メートル クラスの望遠鏡としては最大の視野を持つ観測装 置であり、観測データに含まれる膨大な数の天体

のより正確な位置情報は天文学研究上大きな意義 を持っている. 一般に観測データの FITS ヘッダ には、その位置情報(天球座標)を示すWorld Coordinates System (WCS) が FITS キーワード として記録されている.すばる望遠鏡の観測デー タのWCS は、望遠鏡のポインティングをもとに した単純なもので, 観測装置に特有の光学系に由 来する歪み,大気差の変化,観測装置の着脱に伴 う焦点位置のずれなどは、この単純な WCS では 正しく表現されない。特に、視野が 30 分にも及 ぶ Sprime-Cam においては、光学的歪みによる視 野の端での座標の系統的なずれは数十秒にも達す る.これは天体の同定を困難にするだけでなく、 例えば6章に述べる jMAISON のように, WCS を 利用して他の観測装置のデータと座標を合わせ, 画像の重ねあわせを行うような場合には深刻な問 題となる.

そこで,我々は Suprime-Cam の観測データの WCS の較正を行うシステムを開発,実装した. 位置較正におけるデータ処理の流れは図2に示し

2002-02-13 / 473 frames



図 3. 2002 年2 月13 日のSuprime-Cam の観測データで,WCS 較正を行って成功した473 フレームの位置精度の分布. 横軸/縦軸はそれぞれ赤経,赤緯方向への残差の標 準偏差.

た. WCS 較正は,まず観測画像に写っている天体そのものをリファレンスにして,以下のように行われる.

- 観測データから天体を検出²³⁾し、そのピク セル単位の重心位置座標(X,Y)を決定す る.
- 観測データの FITS ヘッダに記録されている(精度の悪い) WCS をもとに、1. で検出した天体を USNO-B1.0 カタログ²⁴⁾で同定する²⁵⁾.これによって、検出された各天体の重心位置座標(X, Y)と USNO-B1.0 から得られる天球座標(赤経・赤緯)の間の対応関係が得られる.
- 3. 2.で得られた対応関係から, X, Y 座標から赤 経・赤緯への変換式(の係数)を IRAF のタ スク(ccmap)を用いて求め,それを較正 WCS として FITS ヘッダに記録する.また, この変換式の精度の目安として,変換式か ら求められる赤経・赤緯と USNO-B1.0のカ タログ値の間の残差の標準偏差,および変 換係数を求めるのに利用したリファレンス

天体の数を FITS ヘッダに記録する.

以上 1.-3. の手順を何回か繰り返す. 最初の繰 り返しにおける 2.の手順において, FITS ヘッダ に記録されている較正前の WCS が特に大きな誤 差(数十秒)を含む事がある.この場合、同定が正 しく行われない天体が含まれる事になり、それが 変換式の精度に影響する. そこで, 上記 1.-3. の 処理を繰り返して逐次的に WCS を改良し、その 精度を上げるという方法を採っている. 経験的に は2回の繰り返し処理で十分であるが,確実性を 高めるため、現在は3回の繰り返し処理を行って いる. この手続きで WCS 較正に成功すれば, その典型的な位置精度は0.2~0.3 秒程度まで改善 される (図3). なお, 上記手順1,2 では東京大学 宇宙線研究所の安田直樹氏が、参考文献23),25)を 基に作成した天体検出および天体同定プログラム を使用している.

以上の手続きで WCS 較正を行った結果,残差 の標準偏差が1秒を越えたフレームは何らかの理 由で WCS 較正に失敗したと判断する.その原因 はさまざまであるが,例えば,球状星団や銀河面 など天体が異常に密集したところでは、天体の検 出ができない、USNO-B1.0 カタログによる同定 ができない等の理由で失敗することが多い.また、 露出時間が短かったり、そもそも天体の少ない天 域を観測しているため検出天体が非常に少ない (典型的には 10 個未満)場合も、変換式を精度良 く求めることができないため上記の方法による WCS 較正は適用しない.このように自フレーム 内で検出された天体をリファレンスにして WCS を較正できなかった場合、以下の方法を試みる.

まず、上記の方法で較正 WCS が得られた同一 観測日のフレームから, CCD チップごとの「標 準 WCS 」を作成する. これは、これらのフレー ムの WCS の平均とでもいうものであるが、その 精度は3~5秒程度で, 観測データの FITS ヘッ ダに最初から記録されている WCS に比べれば若 干精度がよい. この標準 WCS を WCS 較正を試 みるフレームのヘッダに付け,再度 1.-3. によっ て WCS の較正を試みる.標準WCS からスタート することで、特に2.の手続きにおける天体同定 の精度が改善されて WCS 較正が成功する場合が ある.成功した場合,WCS そのものとその精度 をFITS ヘッダに記録する. この手続きでも WCS 較正がうまく行かない場合は標準WCS をそのま ま利用する.この場合,標準WCSの精度があま りよくなく,また定量的な保証も難しいため, FITSヘッダには精度情報は記録しない.

2.3 フラックス較正

言うまでもなく, 天体の明るさは観測データの 持つ最も基本的な情報のひとつである. 正確な測 光を行うためには測光標準星の観測と細心のデー タ処理が必要であり,一次処理をできる限り省力 化して行う SMOKA でそのような精密な測光デー タを提供することは難しい.しかし,例えば既存 の観測データをもとに観測計画を立てる場合な ど,多少精度は悪くても観測天体の明るさの目安 を得たいという場合も多い. SMOKA では, USNO-B1.0 カタログに提供されている等級を基 準としてフラックス較正を行い、観測天体の明る さの目安を提供している.フラックスの較正は, 2.1 の一次処理と 2.2 の WCS 較正が行われてお り,かつ,CCD の線型性が保たれている範囲に 押さえるために露出時間の短い(10 秒程度)観 測フレームに対して行う. WCS 較正の過程で, 観測フレームから天体を検出し、それを USNO-B1.0 カタログで同定する際に各天体の等級のカ タログ値も得ることができる. このカタログ値と

IRAF を使った自動測光の間の回帰直線を求める ことで, CCD のピクセル値に対応する等級を決 定することができる. USNO-B1.0 の内部的な測 光誤差は 0.25等程度とされている²⁴⁾. SMOKA に おけるフラックス較正の精度はこれより若干悪い 程度(0.4 等程度)であると処理結果より推測さ れる. なお現在, フラックス較正はW-C-IC バン ドでのみ行っている。これは, 他のバンドで該当 するフレーム数が少ないことによる.

2.4 一次処理及び較正の履歴と精度の表示

2.1 節で述べた通り,SMOKA で提供される一 次処理済データは必ずしも最良の処理を施された とは限らず,また,較正用フレーム取得状況や天 候の変化等の要因により一次処理の精度を高める ことには限界がある.そのため,一次処理済のデ ータの利用にあたっては,利用者に処理の精度 (限界)を認識してもらう必要があり,それを判 断する材料として処理の履歴と精度の目安を閲覧 できるようにした.

(1) 一次処理の履歴表示

一次処理の各段階において、どのような処理が 行われたのか利用者が閲覧できるようにしてい る.具体的には、各観測フレームのデータ情報表 示画面(2.6節参照,図9)から、一次処理履歴 表示ページに進むことにより、一次処理の手順や、 バイアス差し引きに用いたスーパーバイアスフレ ーム、フラットフィールド処理に用いたスーパー フラットフレーム等の作成履歴情報(どのフレー ムを用いたか、作成に用いたIRAFの各タスクの パラメータ等)をたどることが可能であるように している.いずれの処理についても、用いた IRAF, smokapkgのバージョン、処理日時が示 される.これらの表示情報は、一次処理のログフ ァイルの情報を抽出して編集したものである.

(2) 一次処理の精度表示

ー次処理の精度は,アーカイブ利用者が目的の 観測データを取捨選択をする際に必要な情報であ る.そのため,利用者が検索した複数の観測フレ ームについて,その一次処理済画像のスカイの均 一性を表示して,精度の目安とできるようにした (図 4).

スカイの均一性を計算するために、まず、画像 のスカイのカウント値を以下の手順で求める. (1) 画像のカウント値の平均値と標準偏差を計算 する.(2) 各ピクセルのカウント値から平均値を 差し引いた値が、標準偏差の3倍を越える領域は、 天体が写っていると見なし、その領域を取り除い

榎 基 宏·他



図4. 一次処理の精度表示画面の例. 精度の指標としてスカイの均一性が表示されている. 各フレームのスカイのカウント値と大局的な精度指標値が各画像の下に記述される. 該当する精度表示 画像が存在しない場合は, "no data"と示される.

た画像を作る. (1)-(2) の処理を繰り返し行い, (2) で天体として取り除かれる領域がなくなった 画像のカウント値の平均を, 元の画像のスカイの カウント値とする.次に、スカイのカウント値に 対する、各ピクセルのカウント値とスカイのカウ ント値の差の比率を計算し、これをスカイの均一 性の指標とみなす.精度表示画面で,実際には, スカイの均一性が1%未満の領域を黒,1%以上 5%未満の領域を青,5%以上10%未満の領域を 緑,10%以上の領域を赤と色分けして示してい る.これにより一次処理後のスカイの均一性を一 目で確認できるようになった. さらに, 精度表示 画面(図4)では,精度を示す画像ばかりではな く,スカイのカウント値や,2.1.(4)節で述べた大 局的な精度指標値も示した. また, この画面上 の各画像から、それぞれの観測フレームのデータ 情報表示画面へのリンクが張られている.

(3) 位置較正とフラックス較正の精度表示 WCS およびフラックスの較正の精度は、その 目安となる数値をそれぞれ FITS ヘッダに記録し て利用者が直接参照できるようにしている.また, それを視覚的にも確認できるように,(図 5)お よび(図 6)に示したように,データ情報表示画 面上(2.6節参照,図 9)で較正結果をグラフ化 したものも Web上で提供している.

2.5 FITS ヘッダ書き換え/訂正機能

FITS ファイルのヘッダ部分には, 観測データ の属性情報(座標,時刻,波長,観測装置のパラ メータなど)が記載されている.これらの情報は アーカイブ利用者が観測データを解析する際に必 要な材料となっている.しかしながら,望遠鏡や 観測装置などの観測システムの障害により, ヘッ ダに記載されている属性情報が誤っていたり, 欠 落することがある.

そこで,SMOKA では観測データ取得後に判明 した属性情報の誤りや欠落と,その訂正された値 をデータベース化している.また,一次処理と位

すばる望遠鏡公開データアーカイブシステムの開発3



図 5. WCS 較正の精度表示の例. WCS 較正を行った後の赤経方向,赤緯方 向の残差,および較正に使ったリファレンス天体の数を数値および図 として表示している.



図 6. フラックス較正の精度表示の例. 図の縦軸は各天体にaperture photometry を適用した結果, 横軸はUSNO-B1.0 に示されている各天体の 等級である. 最小二乗フィットで求めた直線が較正結果である.

置較正とフラックス較正の情報もデータベース化 している.そして,これらのデータベースを参照 することにより,FITS ファイルのヘッダ部分の 書き換えと,検索時にデータ情報表示画面で利用 者に閲覧させている FITS のヘッダ部分だけを切 り取った HDI ファイル (HeaDer Information file) の再作成を行っている.この書き換えと再作成の 作業は,整約済みデータだけでなく全てのデータ

榎 基 宏·他

テキスト・エディタ -SUPA00026206.hdi.mod	· 🗆
ファイル(E) 編集(E) 書式(r) オプション(0)	ヘルプ(出)
ALTITUDE= 61.253 / [degree] Altitude ang. of telescope pointing PROP-ID = '00005 ' / Proposal ID OBSERVER= 'Miyazaki Doi Shimasaku Yagi Komiyama Furusawa Ouch' / Names of the Ob FRAMEID = 'SUP4000262006' / Inage sequential number EXP-ID = 'SUP4000262000' / ID of exposure (shot) this data were taken DATASET = 'DS000 ' / ID of dataset this data were taken DBS-ALOC= 'Observation' / Allocation Mode DBS-ALOC = 'Observation' / Allocation Mode DATA-TYP= 'DBJECT ' / Characteristics of this data DBSE-LC = 'SMM_deep ' / Identification of object observed RA = '02:17:47.986' / Right ascension of telescope pointing COMMENT #ORIGINAL% DEC = '-05:12:99.99' / Declination of telescope pointing RA2000 = '02:17:47.986' / Right ascension of telescope pointing (J2000) COMMENT #ORIGINAL% DEC2000 = '-05:12:99.99' / Declination of telescope pointing (J2000) COMMENT *NORIGINAL% DEC2000 = '-05:12:99.99' / Declination of telescope pointing (J2000) DBSERVATE 'NAUJ ' / Telescope name F0C-POS = 'Prime ' / Position of the instrument focus unit FLEFOCUS= 'Subaru ' / Telescope name F0C-VAL = -0.850 / [mm] Encoder value of the focus unit </td <td></td>	
ATUN	

図7. 書き換えたヘッダの例. DEC,およびDEC2000の値が書き換えられている.

に対して行っている.属性情報の誤りについては、 それを含む行をコメント化し、その直下の行に訂 正された値を入れたヘッダカードを挿入してい る. 欠落した情報はヘッダカードを書き加えてい る.書き換えられたヘッダの例を図7に示した. HDI については、検索結果を表示するまでの時間 を短縮させるため, HC (Header Corrector) を用 いて予め再作成しておいたファイルを用意して表 示させている. FITS ファイルのヘッダ部分につ いては,最新のヘッダ訂正情報を反映させるため, 利用者からの請求があった際に, HC を用いて新 たにヘッダを作り, HR (Header Replacer) を用 いてヘッダを入れ替えてから FITS ファイルを提 供している. 整約済みデータが請求された場合は, これと同時に一次処理と位置較正とフラックス較 正の情報を新たなヘッダに付加している. なおこ の機能は Suprime-Cam データだけでなく,他の 観測装置のデータにも適用が可能であり、ヘッダ 情報の誤りが特に多い木曽観測所の 1kCCD のデ ータへの早期適用を計画している.

2.6 GUI の改良

従来 SMOKA ではいっさいの解析処理を施して いない生データのみを利用者に提供していた. 今 回の改良により Suprime-Cam のデータについて 整約済みデータの提供を開始したが,整約済みデ ータが提供できない場合や,利用者自身が解析処 理を行いたい場合も考慮して,

- ヘッダの観測データ属性情報の誤り、欠落のみ書き換えた FITS ファイル
- (2) (1)に加え、位置較正を行い、更に可能な らフラックス較正も行った FITS ファイル
- (3) (1)に加え、一次処理、および位置とフラ ックス較正を施したFITS ファイル

の3種類のFITS ファイルを提供することにした. 2.3 で述べた通り,一次処理および位置較正を行ったフレームに対してのみフラックス較正を施す ので,(2),(3) については,フラックス較正が可 能である場合のみ,フラックス較正も施してある. 同一のフレーム番号のデータに対しファイル名 は,例えば(1) SUPA00103701.fits (2) SUPW 00103701.fits (3) SUPF00103701.fits などと区別し て提供している(表 1).観測データの品質や観

表1提供するFITS ファイルの種類

	1 .	ヘッダ訂正	Ι	位置較正	I	フラックス較正		一次処理
(1) SUPA	Ι	0	Ι	Х	Ι	Х	Ι	Х
(2) SUPW	Ι	0	Ι	0	Ι	O #	Ι	Х
(3) SUPF	Ι	Ο	Ι	0	Ι	O #	Ι	Ο
						#可能であれは	3	

4	1/(F) ₿	嘉集(E)	表示	(V) ジャンプ(G	1 ブックマーク	(B) ツール(T)	ウィンド	7(W) ~/	7(H)			
展る	• A	再創	3	み 離 - 「	http://smoka.	nao.ac.jp/serviet	/search	/ (22) //			• 2.8#	하이 - (
8, E	Mail /	AIM 3	ホー	ム ぷうジオ 回	Netscape.co.jp	、検索	@AOL 1	ブックマー	7			
10 fra	Resi	ilts	te re	ults are summur	ized helowr							
Instr	ument	Mode	Num	ber of frames	1000 0010 11							
SUP	T.	naging	10									
o ret o ret o ret	rieve dat rive raw rive WC	a, mark data, ma S correc	check rk ch ted a	boxes at column neckboxes at the of flux calibrate	s of rows which "Raw Data" col 4 data mark ob	umn.	he frames	which you'd	l like to r	etrieve.		
o ret "hen j A link /ou c o vie hen p	rive flat i such "Dat of "No." an see the wother j uch "Go"	fielded o tareques column e quicklo page of t button	lata, t" bu n will ook in he qu next II/Ray	mark checkbores tton located befor lead you to the en mage, the header very results, selector to it.	at the "Flat Fle re/after the tabl detailed inform- information, ar at the range of n	ectroories at the eld" column. e. ation of corresp id the ASCII tab umbers from th	wCS corre onding fran le extension e list box le	neted" colur ne. n. if exist. ocated at the	nn. • bottom (of the table,		
o ret hen j link ou c o vie hen p Mar Raw	rive flat 1 outh "Dat of "No." an see the wother p ush "Go" k all WCS	fielded of tareques column e quicklo page of t button Mark a Flat	lata, t" bu n will ook in he qu next II(Ray	mark checkbores tton located befor lead you to the unage, the header very results, selecto it. v ata) Ma FRAMEID	is the "Flat Fle re/after the tabl detailed inform information, an of the range of n rk all(WCS)	ecroores at the eld" column. e. ation of corresp d the ASCII tab umbers from th Mark all(FF)	wCS corre onding fran le extension e list box le Unma OBJECT	ne. n. if exist. scated at the fk all	bottom (Datareq WVLEN	of the table, uest (for 1-20)	RA2000	DEC2000
o ret hen j link ou c o vie hen p Mar Raw Data	of "No." an see the wother j wah "Go" all wCS correcte	fielded of tareques column quicklo page of t button Mark a Flat d Field	lata, t" bu n will ok in he qu next II(Ray	mark checkbores tton located befor lead you to the e mage, the header very results, selec to it, v ata) Ma FRAMEID	a the "Flat Fle re/after the tabl detailed inform information, ar of the range of n rk all(WCS)	ectronices at the ection of corresp ation of corresp d the ASCII tab umbers from th Mark all(FF)	wCS corre- onding fran le extension e list box le Unma OBJECT	ne. n. if exist. icated at the FILTER/	bottom (Datareq WVLEN	of the table, uest (for 1-20) DISPERSER	RA2000	DEC2000
o ret hen j link ou c o vie hen p Mar Raw Data	rive flat such "Dat of "No." an see the wother p ush "Go" k all WCS correcte F	fielded of tareques column quicklo page of t button Mark a Flat Field	lata, t" bu n will ok in he qu next II(Ray	mark checkbones tton located befo lead you to the e mage, the header very results, selec to it. Ma FRAMEID SUPA00092850	a di the "Fila Fie re/after the tabl detailed inform information, ar at the range of n rk all(WCS) OBS_MODE IMAG	Adv column. e. ation of corresp of the ASCII tab umbers from th Mark all(FF) DATA_TYPE OBJECT	WCS corre onding fran le extension e list box k Unma OBJECT SA101	ne. n. if exist. cated at the FILTER/N W-C-IC	e bottom (Datareq WVLEN	of the table, uest (for 1–20) DISPERSER	RA2000 09:56:09:398	DEC2000
A link fou c fo vie hen p Mar Raw Data	rive flat in the f	fielded d tareques column e quicklo page of 1 button Mark a Flat Field	lata. t" bu n will bok in he qu next II(Ray No,	mark checkboares tton located befo lead you to the e- mage, the header sery results, selec to it. wata) Ma FRAMEID SUPA00092850 SUPA00092851	a the "Fila Fie re/after the tabl detailed inform information, ar t the range of n rk all(WCS) [MAG [MAG]	All column. e. ation of corresp d the ASCII tab umbers from th Mark all(FF) DATA_TYPE OBJECT OBJECT	onding fram le extension e list box k OBJECT SA101 SA101	ne. n. if exist. scated at the FILTER/ W-C-IC W-C-IC	nn. • bottom (Datareq WVLEN	of the table. uest (for 1–20) DISPERSER	RA2000 09:56:09:998 09:56:09:998	DEC2000 -00:27:59.9 -00:27:59.9
o ret Then y A link You c To vie hen p Mar Raw Data F T T	rive flat i nuch "Dai of "No." an see the w other p ush "Go" call WCS correcte	fielded d areques column e quicklo page of t button Mark a Flat Field	lata, t" bu t will ook in he qu next II(Rar 1 2 2 3	mark checkbozes toon located befo lead you to the o lead you to the o sery results, selec to it. wata) Ma FRAMEID SUP A00092852 SUP A00092852 SUP A00092852	a the "Fila Fie re/after the table detailed inform information, ar at the range of n rk. all(WCS) OBS_MODE IMAG IMAG	A column. e. ation of corresp at the ASCII tab umbers from th Mark all(FF) OBJECT OBJECT OBJECT	WCS corre- onding fran- le extension e list box le Umma OBJECT SA101 SA101	ne. a. if exist. coated at the filtrer. W-C-IC W-C-IC W-C-IC	e bottom (Datareq WVLEN	of the table, uest (for 1-20) DISPERSER	RA2000 09-56:09.998 09-56:09.998 09-56:09.998	DEC2000 -00:27:59.9: -00:27:59.9: -00:27:59.9:
A link You c To vie then p Mar Raw Data	rive flat i outh "Dat of "No." an see the w other j ush "Go" call WCS correcte	fielded dareques column quicklo bage of t button Mark a Flat Field	lata, t" bu n will bok in he qu next ll(Rav 1 2 3	mark checkbozes toon located befo lead you to the o age, the header sery results, selec to it. vata) Ma FRAMEID SUPA00092852 SUPA00092852 SUPA00092852	at the "Flat Fle revarer the table detailed inform information, ar at the range of n rk all(WCS) OBS_MODE IMAG IMAG	All of the second secon	WCS corre- onding frame le extension e list box le Umma OBJECT SA101 SA101 SA101	ne. h. if exist. cated at the k all FILTER/ W-C-IC W-C-IC W-C-IC	e bottom e Datareq WVLEN	of the table. uest (for 1-20) DISPERSER	RA2000 09-56:09-998 09:56:09-998	DEC2001 -00:27:59.5 -00:27:59.5 -00:27:59.5

図8. 検索結果一覧表示画面の例.

測条件によっては整約処理が可能ではないものも あるため、検索結果一覧表示画面に(2),(3)のフ ァイルの有無を表示し、その一覧の中から必要な ものを選択できるようにGUIを改造した(図8). また、そこからリンクしてあるデータ情報表示画 面の例を図9に、データ請求画面の例を図10に 示した.

3. 環境などの参照機能の開発

観測データの品質に大きな影響を与えるものと して,観測時の天候などの環境条件が挙げられる. これらを示すデータとしては,気温や湿度などの 数値データや雲量や空の透明度などの判断に利用 する全天画像,さらには観測時に観測者が天候を 判断して記した天候表や観測装置の状況等も含ま れた観測野帳などがある.アーカイブされている 観測データの品質の判断を容易にするための各種 環境データを利用者に提供することも重要であ る. SMOKA では,特に観測データの品質の安定 性の指標となる,環境データの時間変動を表示す ることに重点を置いている.

すばる望遠鏡に対する環境データ参照機能はす でに開発され、公開されている³⁾.そこで今回は、 MOKA で組み込んだ機能²¹⁾を発展させて、岡山 天体物理観測所^{26),27)}ならびに東京大学木曽観測 所^{28),29)}における各種環境データの参照機能の開 発を行った.

3.1 天候データ表示機能

SMOKAでは、天候に関する各種データのうち、 気温、湿度、気圧、露点、風向、風速など数値的 に計測されたものを図示する部分を気象モニター と呼び、雲量などの確認を目的として取得されて いる全天カメラの画像を表示する部分をスカイモ ニターと呼んでいる。天候データの表示機能は、 木曽観測所ならびに岡山天体物理観測所ともに共

1 2 miles	1+248 7-1+18 1-48	**************************************	
FramelD: S	UPA60092858 inform	ration	
	CF X00092858 III.0711		
Quicklook image	(QLI) http://cli http://cli		
		Ama A	
	:		
	fiel tokin verbin sur		
WCS Calibration To VCI analysis to trap	The formula in the set of the formula in the set of the	In the US-11 read the second of the second of the US-11 read to the Second of the Second of the US-11 read to the Second of the US-11 read to the Second of the	w 16 070
Flux Calibration			
		and the second sec	
	Names and the other	N. Rational	
Frame Memo			

榎 基 宏·他

図 9. データ情報表示画面の例. HDI を表示している中間部分は省略して示している.下部には図5, 図6 で示したWCS 較正とフラックス較正の精度が表示されている.

- フォイル(F) 編集(F) 表示(V) ジャンプ(G	DKA Science	Archive - Na ーカ(B) ツー	itscape	いださいの	~ 16 7 ⁰ (H)		4
	, , , , , ,		мш 04	21: V(<u>m</u>)	()) (L)	R	0
	/smoka.nao	.ac.jp/servlet/d	latarequest			00	-
桑木ーム ◎ Shop@AOL ロデックマーク							
☑ SMOKA Science Archive							6
Data Request For Enter your account name which you regis Select media type by which you'd like to se "FTP" means you will access our tip server Select your purpose why you request the fol If everything is nood, main "OCC button at	tered at <u>SM</u> nd the data and transfe llowing dat the buttom	10KA accour r the data via a. of the name.	it registrati network.	on form.			
Your Account							
Bytes of requested frames (approximately)	133,989.12	0					
Media type	FTP	-					
Purpose	Research	(galaxies)					
Number of requested frames	6						
Requested FrameID	SUPA0010 SUPW0010 SUPA0010 SUPF0010 SUPF0010	13658 2002-0 03659 2002-0 13660 2002-0 03660 2002-0 3660 2002-0 3661 2002-0 3661 2002-0	4-13)4-13)4-13)4-13 1-13 1-13				
Search for Calibration Frames	About Cal	ibration Fram	ies				
Toppage Overview Se Online-help A	arch the arc rchive statu	hive (Advanc s I <u>Statistics</u> I	ed) <u>MB Se</u> Helpdesk	<u>sarch</u> i <u>Reg</u> Staff i Lini	isteration		
Copyright (C) 2001-2004 <u>Data center branc</u> NAOJ. All Rights Reserved. archiv@smohana.on.ci.p. SMOKA is operated by Astronomical Data. Center and Subaru Telescope. Last-modified: Wed Mar 03 17:01:00 JST 2	h, ADAC, Analysis 1004						2
		1	1005	The Littlemethy of Time			9
DO A AND I'Y JUL #7 (Arrad							



図 11. 天候データ表示画面の例. 左上の画像がスカイモニター画像. この画像は上が北を示している. 右側に縦に並ぶグラフが,気象モニターの各グラフで,上から,気温,湿度,気圧,風速に当たる. スカイモニター画像の下には,風向を示す矢印と観測所のロゴが表示される. この例では,岡山天体物理観測所のものを示している.

通のものとした.これは、アーカイブ利用者にと っての操作性の向上とアーカイブシステム開発に おける開発効率の向上を図るためである.しかし、 すばる望遠鏡の天候データと、岡山天体物理観測 所と木曽観測所の天候データとは取得時間間隔も 種類も異なることから、今回開発した天候データ 表示機能はすばる望遠鏡のものとは別に開発し た.天候データ表示画面の例を(図11)に示した. この画面は7分割されており、うち5ヶ所が気象 モニターに当たり、残り2ヶ所がスカイモニター に当たる.

(1) 気象モニター

気象モニター部分には、気温、湿度、気圧、風 向、風速をグラフ化した画が表示される.指定し た時刻を中心に前後3時間、計6時間分のグラフ が表示されるが、風向については、指定した時点 での方位を矢印で示すのみで前後の変化を読み取 ることはできない.ただし、前後1時間の時点へ のリンクを用意することで、時間的な変動も簡便 に確認できるものとした.該当するデータが存在 しない場合は,各表示枠の中に "no data" と記述 されるようにした.

岡山天体物理観測所については、観測所内36 インチ望遠鏡ドーム外部の北側に設置されたセン サーのデータを気象モニターでの表示の対象とし た.これは計測されているデータの種類の豊富さ と測定の継続性から判断したものである.測定は 10 分に1 度の頻度で 1997 年から行われており, 1999 年以降は大きなデータの欠損も無く非常に 安定したものとなっている.この気象データは岡 山天体物理観測所でデータベース化されており, このデータベースをSMOKA のデータベースにミ ラーすることにより、気象データを組み込んでい る.木曽観測所では現在,気圧の測定を行ってい ないため,代わりに露点のデータを表示している. 各種センサーは本館屋上に設置されている. 測定 は1999 年から行われているが、計測される種類 の変更や欠損期間が長く継続性が低い.木曽観測

榎 基 宏·他

SMOKA Science Archive - Netscape ファイル(E) 編集(E) 表示(V) ジャンプ(G) ブックマーク(B) ツール(T) ウィンドウ(W) ヘルプ(H) 🚱 🔘 🕼 🔘 🖉 🔈 http://smoka.nao.ac.jp/kiso_weather.ja.jsp 🗆 🔍 検索 🕹 💊 日、 🖂 Mail 🗟 ホーム 🚅 ラジオ 🖾 Netscape.co.jp 🔍 検索 🖄 Shop@AOL ロブックマーク E SMOKA Science Archive Resiliais 木曾観測所天候表 1999-02 天 1999年2月 ○雷雨 凡 例:〇快晴 OB ①滞量 △所々晴間 0景 • (F) 001 月 **昼間** 85 श्च 設測者 備 考 曜 8 天気 18 19 20 21 22 23 00 01 02 03 04 05 06 相 渡迟 At KONIC 1 0 2 @Ø . 3 HO. 3P 00 4 00000000000 TEH. HAR SP 6 0 8888 5 0 見む. 時有 0000 6 0 -0 〇 萬井、峰時 7 0 0 3 2K+ 2° 8 0 轮幕子 万 0 0 -0 7 (0.874 1) QQAQD

図 12. 木曽観測所の天候表表示画面の例.

所では継続的かつ安定的なデータ取得を目指して 整備中であるとのことである.現在は,木曽観測 所からは ftp 等のネットワークを介したデータ移 送が不可能であるので,気象データをコピーした DVD を三鷹に移送することで SMOKA に組み込 んでいる.

(2) スカイモニター

スカイモニターは、岡山天体物理観測所ならび に木曽観測所が運用している雲量等天候確認用の 可視光の全天カメラの画像を表示している. 画面 に表示中の中心時刻においてスカイモニターの画 像が取得されていない場合は、前後5分以内で最 も近い時刻に撮影された画像を表示する. 前後5 分以内の画像が存在しない場合は、表示枠の中に "no data" と記述するようにしている.

岡山天体物理観測所のカメラは本館屋上に設置 され、日の入りから翌朝日の出までの間、15分 に1枚の頻度で撮影が行われている.撮影は1997 年から行われているが、安定し連続して画像が得 られているのは 1999 年以降である.画像は岡山 天体物理観測所で jpeg 形式で保存されており、 これを ftp で取得することにより、SMOKA に組 み込んでいる.木曽観測所のカメラは本館 2 階屋 上に設置されており、夜間におよそ6分に1枚の 頻度で撮影されている.撮影は、2001 年 9 月か ら行われているが,連続的に画像が得られている のは 2002 年以降である.現在,木曽観測所では この可視光全天カメラに代わり,赤外線全天カメ ラを立ち上げつつある.今後,SMOKA ではこの データを組み込んでいく予定である.木曽の全天 カメラの画像はgif 形式で保存されており,前述 の気象データと共に DVD にコピーされ移送され, SMOKA に組み込んでいる.

3.2 その他の参照機能

(1) 木曽観測所天候表の表示機能

観測時の天候を記録した天候表は,アーカイブ 利用者が観測データを解析する上でも有用であ る.木曽観測所には観測者が毎時の天候状況を手 書きで記録した天候表が保存されているので,こ の記録をスキャナーで読み取り公開することにし た.この天候表は,木曽観測所でスキャンされ, 1か月分を1つの gif 形式のファイルとして保存 されている.そのファイルは木曽観測所でDVD にコピーされ,三鷹に移送されている.SMOKA ではそのファイルが到着次第順次 DVD からハー ドディスクにコピーしておき,その月に取得され たすべての観測データの観測者占有期間(1年間) が過ぎた後に Web ページに組み込んで公開して いる.図 12 に示すように,1ヶ月分の天候表を

			SMOKA	Science Archive	- Netscap	18					111 m		ii	di internet	15
ル(E) 編集(E) 表示(V) ジャンス	r(G) ブックマー	-カ(目) ツ	ール①	ウィンドウ(<u>W</u>) 、	〜ルプ(日)										
	ttp://smoka.nao.a	ac.jp/oao_	hideslog.j	a.jsp			2 11 MI	11. 11.				♀ 検菜		3.	í.
Mail 坐ホーム ユラジオ	Metscape.co.j	p Q。秋清	R 🔊 Shop	P@AOL ET~	クマーク										Î
MOKA Science Archive					millernille							uulimhi			ī
															ĺ
															-
网络卡林杨丽姆斯利莱	HIDES SER		1												
可以人物的生物则们	miles m	則ロン													
00-10-10															
, , , , , , ,	, , ,	, ,	,	, , ,	, ,	, ,	, ,)	,))	, ,	, ,)	
AIDES Observing	Log (Oka	yama A	strophy	sical Obser	vatory/	NAO I)					Page	e: / .	of 4	:	
bserver (s): Et. W	田井,							Da	te:	2000	1	0/	10		
)bserver(s): <u>ÈÉ, tr</u>	,由件,					· - · · · · · ·		Da	te:	2000	1	0/	10		
No. file name object	EAA,	exp. (s)	slit-w(pm)	mask(L/R)(mm)	filter	cross-d.	scan(deg)	Da	te:	2000	remark	10 /	10	_	
No. Mile name object	田井, JST (h:m:s) 18:38:07	exp. (s)	slit-w(pm)	mask(L/K)(mm)	filter	cross-d.	scan(deg)	Da	te: 2	2000	renark	10 / 18	10	_	
Observer (s):	B)A, JST (h:m:s) 18-38-07 8:44:06	exp. (s)	slit-w(pm)	mask(L/10(mm) 0.15 0.15	filter	cross-d. Red	scan(deg)	Da	te: 2	2000	remark	10 / 18	10		
No. Maname Object 1 hb 0/8/7 bios 2 hb 0/8/8 bios 3 hb 0/8/8 bios	(日本, 18:38:07 18:38:07 19:44:06 18:48:29:29	exp. (s) 0 0 0	slit-w(pm) [00	mask(L/10(mm) 0.15 0.15	filter	cross-d. Red	scan(deg)	Da	te: 2	2000	remark	10 /	10		
No. Ile name object 1 hb 0/8/7 bias 2 hbal818 bias 3 ipp9810 bias 4 co01820 bias	日本, 18:38:07 18:38:07 18:44:06 18:49:29 18:59:11	exp. (s) 0 0	slit-w(am) 100	mask(L/10(mm) 0.15 / 0.15	filter	cross-d. Red	scan(deg)	Da	te: 2	2000	remark	10 /			
Bitserver (s): R & _ M 1 hb 0/8/7 bias 2 hb 0/8/7 bias 3 hc 9/8/7 bias 4 rb 0/8/7 bias 5 rb 9/8/2 bias	18:38:07 18:38:07 18:38:07 18:44:06 18:49:29 18:59:11 12:32:40	exp. (s) 0 0 0 0	<u>vlit-w(em)</u> 1.00	mask(L/10(mm) 0.95 /0.95	filter	cross-d. Red	scan(deg)	Da	<u>te:</u>	1000	renuark	10 / 18	10		
bserver (s): $\frac{2}{2} \frac{1}{6} \frac{1}{6} \frac{1}{6}$	(1)4, 18:38:07 18:38:07 18:44:06 18:48:2 18:48:2 18:48:2 18:59:11 12:32:40 19:13:3	exp. (s) 0 0 0 0 0 0 0	<u>slit-w(em)</u> [.00	mask(L/18)(mm) 0.15 / 0.15	filter	cross-d. Red	scan(deg)	Da	te: 2	1000	renuark	10 /	10		
Deserver (s): \mathcal{R} , \mathcal{R} , \mathcal{R} 1 hb 0/8/7 bias 2 hb 0/8/7 bias 3 hb 0/8/7 bias 4 ch 0/8/20 bias 5 ch 0/8/20 bias 6 1.5 0/8/2 bias 6 1.5 0/8/2 Flat	. A. A. , 15T (0	exp. (s) 0 0 0 0 0 0 0 150	<u>slit-w(am)</u> 1.00	mask(L/10/mm) 0.15 0.15	filter	cross-d. Red	scan(deg) - 1.0	Da	<u>te:</u>	1000	renurk	10 /			
No. Me name object 1 hb $0/8/7$ bias 2 hb $0/8/7$ bias 3 hb $0/8/7$ bias 4 $c_0 0/8 20$ bias 5 $c_0 0/8 20$ bias 6 1.b $0/8/2$ Fiat 7 .8.23 Flat 8 2014 Fiat	(H)# , 18 - 38 - 07 18 - 38 - 07 18 - 38 - 07 18 - 44 : 06 18 - 48 - 29 18 - 59 : 11 1 ² : 73 - 40 19 : 20 - 39 19 - 30 19 - 30 10 -	exp. (s) 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 150 150	<u>xlii-~(arm)</u> 100	mask(L/R)(mm) 9.15 0.15	filter	cross-d. Red	<u>scan(deg)</u> -1.0	Da	te:)	1000	remark	10 /			
Deserver (s): $\frac{2}{2}$ $\frac{1}{2}$	(A) A , 18 - 38 - 07 18 - 38 - 07 18 - 38 - 07 18 - 38 - 07 18 - 44 - 06 18 - 48 - 29 18 - 59 - 11 19 - 32 - 40 19 - 1 - 31 19 - 22 - 49 19 - 24 - 49 19	exp. (a) 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	stii-~(m) 100	mask(L/10(mm) 9.1/5 / 0.15	filter	eross-d. Red	scan(deg) -1.0	Da 	te: 2	1000	remark	10 /			
Deserver (s): $\frac{2}{2} \frac{4}{2}$, $\frac{1}{2}$ No. fle name object 1 hb $0/3/7$ bias 2 hb $0/3/7$ bias 3 high 2 h bias 4 hall 2 h bias 4 hall 2 h bias 5 h b $0/8 20$ bias 6 h b $0/8 20$ bias 6 h b $0/8 - 2$ bias 8 224 Fiat 8 224 Fiat 8 224 Fiat	. B. A , 18 - 38 - 07 18 - 38 - 07 2: 44: 06 18 - 48 - 29 18 - 59 : 11 12 - 33 - 40 19 - 1 - 31 19 - 26 - 39 19 - 49 - 49 19 - 49 - 49 19 - 49 - 49 19 - 49 - 49 19 - 49 - 49	exp. (s) 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	<u>slii-w(pm)</u> 100	mask(L/R0(mm) 9.1/5 / 0.15	filter	eross-d. Red	scan(deg) -1.0	Da 	<u>te:</u>		renuark	10 /			
$\begin{array}{c c} \textbf{Dbserver(s):} & & & & & & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & & \\ \hline \textbf{Monomial for the server(s):} & & \\ \hline Mo$. B. A , JST (0-mas) 18 - 38 - 07 9 : 44:06 18 - 38 - 07 9 : 44:06 18 - 59 : 11 19 - 33 - 40 19 - 26 : 39 19 - 24:49 19 - 24:49 19 - 35 - 28	exp. (a) 0 0 0 150 150 150 150 150 20	<u>vlii-w(em)</u> 100	mask0./10(mm) 0.15 / 0.15	filter	eross-d. Red	scan(deg) - 1.0	Da 	<u>te:</u>		renark	10 / 18 			
Dbserver (s): \mathcal{R} \mathcal{R} \mathcal{M} 1 hb 0/3/7 bias 2 hb 0/3/7 bias 3 i:::0121 bias 4 c::01820 bias 5 c:07821 bias 6 1::01822 bias 7 .9.23 Flat 8 2244 Fuit 8: 1825 i:at 10: 1826 F.at 11: 1827 tomp 12 R78 HP 3.72	(A), A, 157 (0-mas) 18 - 38 - 07 19 - 44 - 06 18 - 28 - 29 19 - 59 - 11 19 - 28 - 39 19 - 24 - 49 19 - 24 - 49 19 - 50 - 28 20 - 50 - 28 20 - 50 - 28 20 - 50 - 28	exp. (a) 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	<u>vlit-w(em)</u> [00 200 //	mask0./10(mm) 0.15 / 0.15	filter	eross-d. Red	scan(deg) - 1. 0	Da	te:		renuark				

図 13. 岡山天体物理観測所の観野帳表示画面の例.

一つの画面に表示している.

(2) 岡山天体物理観測所の観測野帳の表示機能 観測者が観測時に、観測モード、露出時間、望 遠鏡や観測装置の状態,気象などを記録した観測 野帳に記載されている情報は, アーカイブ利用者 が観測データを解析する上でも有用である. 岡山 天体物理観測所には観測者が手書きで記録した観 測野帳が保管されているので,現在主に稼動して いる HIDES の観測野帳を公開することにした. 観測野帳は岡山天体物理観測所でスキャンされ, 1 観測日ごとに1 つの pdf ファイルとして保存さ れている. SMOKA では、その pdf ファイルを ftp で取得し, gif 形式に変換してから, その日の 観測データの観測者占有期間(2年間)が過ぎた 後に Web ページに組み込んで公開している. 図 13 に示すように、観測野帳は一日分を一つの画 面で表示している. 今後, 検索結果画面で観測日 に対応する観測野帳が参照可能になるように改良 することを検討している.

4. 早見機能の拡充

早見画像(QLI; Quick-Look Image)表示機能 とは、利用者の目的に合致した観測フレームの取 捨選択を助けるために、QLI をWeb ブラウザ上で 表示する機能のことである.他のデータアーカイ ブシステムが提供している単なる縮小画像とは異 なり,SMOKA が提供しているQLI は,縮小され た画像の他,ピクセルの統計量やスペクトルトレ ースなど,観測データの質の評価に必要な情報を 付加した FITS ファイルである.そのため, SMOKA の QLI 表示機能は,観測画像のみならず 観測データに関する様々な情報を Web ブラウザ 上に表示させることができる.この SMOKA の QLI 表示システムは,ハワイ観測所のデータアー カイブシステムであるSTARS^{30),31)}用に開発し たもの³²⁾を SMOKA 用に移植,改良したもので ある.今回は,整約済みデータの提供に合わせて QLI 表示機能を改善するとともに,新たに整約済 みデータ等の QLI の作成機能の追加を行った.

4.1 早見画像表示方法の改善

すばる望遠鏡の Suprime-Cam は、その広い視 野を複数の CCD でカバーしている.広がった天 体は複数の CCD にまたがって写る一方、目的天 体が特定の CCD のみに写っている場合もある. そのため、フレーム単位の QLI では目的天体の 一部しか見ることができなかったり、逆に全く写 っていないフレームの QLI が表示される場合も ある.したがって、同時露出のフレームを組み合 わせて視野全体を把握できるようにしたモザイク

榎 基 宏·他



図 14. すばるSuprime-Cam のQLI のモザイク画像. 上部のリンクをク リックすると個別のフレームのQLI を表示する.



図 15. すばるSuprime-Cam の整約済データのQLI のモザイク画像.上 部のリンクをクリックすると個別のフレームの整約済データの QLI を表示する.

画像は、アーカイブを効率的に利用するための重 要な役割を果たしている.SMOKA でも Suprime-Cam についてはモザイク画像による早見機能を 既に提供しているが、これまではフレーム単位で QLI をまず表示し、その後利用者がモザイク画像 を選択することになっていた.今回の改良によっ てモザイク画像をまず表示し(図14)、その中の 各フレームの QLI は、このモザイク画像からの リンクで表示させるようにした.

4.2 整約済みデータのQLI

モザイク画像を表示する際, 生データから作成 した QLI を単に並べるだけでは、視野周辺部の CCD チップに対応するフレームでの周辺減光や 各 CCD チップのゲインに差があることにより、 利用者にとって見にくいものとなってしまう. そ こで、整約処理が行われた観測データに対しては 新たに QLI を作成することにした. これまでは, SMOKA では早見画像生成機能(QP)を用いて生 データの FITS ファイルから QLI を作成してきた ³³⁾.しかし、このQPは、位置較正を行った後の WCS に対応しておらず, また 16-bit 整数データ FITS ファイルのみからしか QLI を作成できず, 32-bit 浮動小数点データ FITS ファイルである整 約済みデータには対応していない. そこで, 位置 較正後の WCS と32-bit 浮動小数点データに対応 し、モザイク画像用にゲインの差の補正を行える ように QP の改良を行い, 整約済みデータの QLI の作成を行った。例として図 14 で示したものと 同じフレームに対する整約済データの QLI のモ ザイク画像を図 15 に示した.

4.3 赤外装置早見画像の追加

赤外線観測装置について,すでに作成されてい るOASIS,OHS,IRCSに加え,CIAO,及び COMICSのQLI作成機能を新たに開発した.

CIAO のQLI は基本的にOASIS, OHS, IRCS の 場合と同様の簡易フラット処理を施し, 2 × 2 ビ ニング (撮像の場合のみ) と 8-bit 化処理を施し たものである³⁾.

COMICS については、生データ(4 次元データ) について時間軸に積分し、かつチョッピングの ON-OFF の差引を行った簡易チョッピング処理画 像である「COMQ」データを元に 8-bit 化の処理 をしてQLI を作成している. この COMQ はハワ イ観測所の観測装置制御システムであるOBCP 上 にある QDAS(Quick Data Analysis System)³⁴⁾ で観測直後に生成されている. COMICS の分光観 測時には撮像観測側の検出器からスリットビュワ ーのイメージが同時に作成されるので,このスリ ットビュワーイメージの QLI も用意し,分光観 測データの解析に便宜を図っている³⁵⁾. COMICS の場合,観測データファイルのフォーマットはそ れほど大きくないのでビニングは施していない. また,チョッピングの ON-OFF 差引により背景 は平坦化されているので,フラット処理も省略し ている.

5. その他の新機能

SMOKA で重点的に進めている開発の一つは, アーカイブ利用者が迅速に解析を進めるために必 要となる情報をより多く,より簡便な方法で提供 することである.この章では,2-4章で述べた 新機能の他に開発・追加した,1.検索結果サムネ イル表示機能,2.FITS キーワードオンライン辞 書機能,3.IRC の較正用フレーム検索機能,の3 つの新機能について解説する.これらの機能の追 加によって,アーカイブデータのさらなる利用の 促進が期待される.

5.1 検索結果サムネイル表示

4.1 節で述べた,SMOKA の早見画像表示機能 は、1 つの画像(または、モザイクされた 1 つの 画像セット)を対象としたものであるため、利用 者が複数の画像を見比べて目的に合った観測デー タを取捨選択する事には向いていない.そこで、 サムネイル化した複数の画像を同時に閲覧できる 機能の開発を行った(図 16).

複数の画像を一度に閲覧できるようにする事が 目的であるため、開発にあたっては1つ1つの画 像容量を小さくし、また表示における負荷を低く 押さえることを追求した.そのため、サーバー上 で予めサムネイル画像を作成し、それらを検索結 果一覧画面からリンクした画面で表示することと した.また、ここで表示される各サムネイル画像 から、それぞれの画像に対する観測フレームのデ ータ情報表示画面がリンクさせ、更にそこから各 観測フレームの早見画像表示機能へとつながるよ うにした.

5.2 FITS キーワードオンライン辞書

FITS ヘッダの各キーワードの定義を知ること は観測データの整約解析に不可欠である.しかし, すばる望遠鏡の観測データで採用されたFITS キ ーワードは多種多様であり,その定義を全て把握 しておくことは困難である.そこで,利用者が各 榎 基 宏·他



図 16. サムネイル表示画面の例. 該当する画像が存在しない場合は, "no thumbnail"と示される.

-	FITS Keyword - Netscape
_ ファイル(E) 編集	■(E) 表示(V) ジャンプ(G) ブックマーク(B) ツール(I) ウィンドウ(W) ヘルプ(H)
0,00	🕥 💿 💊 http://smoka.nao.ac.jp/keyword.htm 📼 🔍 換索 🖉 🔊
🖌 🗔 Mail	🖆 ホーム 🚨 ラジオ 🔤 Netscape.co.jp 🔍 検索 🖄 Shop@AOL 🛛 ブックマーク
🗐 🛇 FITS Keywo	rd 🛛
New Married	
Neyword	
Revised	1999/03/01
Category	
importance	Optional
Alias (Distribution Service)	<u>Toolkit</u>
FormatC	X20.1f
FormatF	F20.1
Unit	pixel
Recommend	-
Sample	512.5
Obsolete	-
Comment	Reference pixel X on detector (pixel)
Description	Slit projected pixel position of the reference point along #1 axis in the spectroscopy/polarimetry mode. By convention the center of the pixel is pix.0, pix.5 gives the right edge of the pixel and (pix-1).5 its left edge. Origin is (1,1).
DescriptionJ	第2WCS系列の参照点の検出器空標系第1軸方向での値。このWCS系列は、分光・偏光観測でスリットやダイアフラムの CCO上への投影位置を正確に示すために用いられる。簡便のためピクセル中心をpix.0、ピクセル右端がpix.5、左端が (pix-1).6とする。原点(1,1)。
	ドキュメント:完了 (0.252 秒)

図 17. キーワード定義表示画面の例. この図はキーワードC2PIX1 の定義を表示している.

キーワードの定義を容易に参照できる機能が必要 となる.現在,SMOKAにおいて,すばる観測装 置のキーワードの定義がアルファベット順で並べ られてまとめて公開されている*.

今回、より手軽にヘッダのキーワードの定義を

知ることを可能にするため,データ情報表示画面 からキーワードの定義を表示できる機能を開発し た.キーワード定義の表示画面は,データ情報表 示画面の HDI 表示上のキーワード名から自動的 にリンクが張られるようにしている.予め, 「FITS の手引き」³⁶⁾に記載されているすばる望 遠鏡観測データのFITS ヘッダのキーワードの名

^{*} http://smoka.nao.ac.jp/fits/FITSHEAD.HTM

前,更新日,カテゴリー,フォーマット,単位, コメントなどの定義をデータベースに登録してお き,利用者が任意のキーワード名をクリックする とデータベースからその定義が呼び出され,別画 面に表示されるようにした(図17).

今後,この機能を SMOKA 内部だけで利用する のではなく,外部からも URL を指定すれば参照 可能になるように改良する計画である.また, 「FITS の手引き」に掲載されているキーワード定 義はすばる望遠鏡に関したものに限られているた め,オンライン辞書もすばる望遠鏡の観測装置に ついてのみの対応となっている.今後,木曽観測 所と岡山天体物理観測所の観測装置に関するキー ワードもオンライン辞書化するために,キーワー ド定義を整理して公開するようにこれらの観測所 に働きかけていく予定である.

5.3 較正フレーム検索 (IRC)

SMOKA では論文 2 の3.3 章に記したように, 検索によって得られたフレームについてそれらの 較正に必要なフレームを検索し,請求するフレー ムリストに追加するサービスを提供している.対 応している観測機器は,これまで Suprime-Cam, FOCAS,OHS,HDS,CAC(すばる望遠鏡), 1kCCD,2kCCD(木曽観測所),SNG,OASIS, HIDES(岡山天体物理観測所)の10装置であっ たが,今回すばる望遠鏡のIRCS¹¹⁾の較正フレー ム検索機能を追加した.

IRCS は撮像と分光の二つのモードをもつ複数 モード観測装置であり、さらに分光モードについ ても較正手順の異なる GRISM とECHELLE の2 つのモードを有している. さらに較正に必要なへ ッダ情報がアーカイブデータ公開後に整備された こと、またその後にも較正に必要なヘッダキーワ ードが変更されたといった特殊な事情がある.こ れらの条件を元に定められた較正フレームの検索 条件を表2に掲げた.この表2には、他の観測装 置の検索条件も再掲してあるが、いずれもオブジ エクトフレームから標準星フレーム、それらを合 せたフレームから比較スペクトルフレーム、さら にそれらを合せたフレームからフラット,ダーク, バイアスフレームと求めていく手法は共通であ る. なお, 論文2に掲載した表は若干の誤りがあ るため、今回、その部分も訂正して表2としてま とめて掲載した.

6. jMAISON との連携

jMAISON*³⁷⁾とは、複数のリモート天文デー タ(画像、カタログ)サーバと利用者との間を仲 介する,多波長天文画像データ表示システムであ る.これを用いることで、一つの天域を可視光、 電波,X線などの様々な波長の観測データを重ね 合わせて見ることができるようになり、新たな研 究を切り開くヒントを得ることが期待できる.こ れまで, jMAISON では, 主にサーベイ撮像デー タを提供しており、ポインティング撮像データ (特定の天体に向けて撮ったデータ)としてはX 線のASCA のデータしか閲覧することができなか った. そこで, 今回, jMAISON へ Suprime-Cam の整約済みデータのQLI を提供するためのインタ ーフェースを開発した. Suprime-Cam の観測デ ータを提供する事にしたのは, Suprime-Cam は 広い視野を撮像しており,他の波長のデータとの 重ね合せが容易で意義が大きいという利点を有す るからである.また、観測データ本体ではなく QLI を提供する事にしたのは、他の波長の観測デ ータの空間分解能と比較すると QLI で十分であ り、ファイルサイズが小さいためにダウンロード が速いからである.

SMOKA とjMAISON の間のデータの流れを図18 に示している.以下ではその処理過程の概略を記 す. まず, jMAISON の利用者は, Web 上で検索 したい天球上の領域を指定する. jMAISON はそ の情報をURL にしてSMOKA に送信する. SMOKA 側はその領域内に Suprime-Cam の整約 済みデータがあるかどうか検索し,該当する観測 フレームが存在すれば、そのフレーム名と代表的 な観測データの属性情報の値(天体名,フィルタ ー名など)のリストを返信する. jMAISON は受 け取ったリストをデータ検索画面に埋め込み、利 用者の Web ブラウザに表示する.次に jMAISON の利用者は、そのリストを見て使用目的に合致し たフレーム名を Web 上で選択する. jMAISON は そのフレーム名を URL にして送信し、それを受 けて SMOKA はそのフレーム名に対応した QLI を 検索し読み込む. jMAISON はそのQLI をダウン ロードし,他の画像と重ね合わせて利用者の Web ブラウザで表示する. なお, SMOKA と jMAISON 間の通信は http プロトコルで行われて いる.

今後は, Suprime-Cam 以外の観測データも jMAISON に提供していく予定である.

^{*} http://maison.isas.ac.jp/, http://maison.nao.ac.jp/

表2. 『 ・較正	較正フレーム検索条件 Eフレーム検索条件	 -			
SUP	std —	comp —	flat MJD ± 3.5 同じDET_ID 同じEU TEP01	dark —	bias —
FCS		MJD ± 3.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じOBS_MOD 同じFILTER01 同じFILTER02 同じFILTER03 同じSLIT 同じDISPERSR	MJD±3.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じOBS_MOD 同じFILTER01 同じFILTER02 同じFILTER03 (同じSLIT) (同じDISPERSR) (分光モードの場合)	MJD±3.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2	MJD ± 3.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2
OHS	MJD±0.5 同じOBS_MOD 同じFILTER01 同じFILTER02	_		_	_
IRC		MJD \geq 51899 MJD \pm 0.5 同じOBS_MOD 同じSLIT (同じFILTER01) (同じFILTER02) (同じFILTER03) (同じI_MFOCMC) (同じI_MDFMST) (GRISM モードの場行 [同じI_SPWPK] [同じI_SPWPK] [同じI_MECHAS] [同じI_MXDSAS] [ECHELLE モードの	MJD \geq 51899 MJD \pm 0.5 同じOBS_MOD 同じSLIT 同じFILTER01 同じFILTER02 同じFILTER03 同じI_MFOCMC 同じI_MFOCMC 同じI_MDFMST 合)	MJD≧51899 MJD±0.5 (同じEXPTIME) (MJD<52184の場合 [同じEXP1TIME] [MJD≧52184の場合)]
CIA	未		未	未	_
COM HDS	未 —	未 MJD±0.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じSLT_LEN 同じH_EROTAN 同じH_COLLIM 同じH_CROSSD 同じH_CROTAN	未 MJD±0.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じSLT_LEN 同じH_EROTAN 同じH_COLLIM 同じH_CROSSD 同じH_CROTAN	未 MJD±0.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2	 MJD±0.5 同じDET_ID 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2
CAC	MJD ± 0.125 同じFILTER02 ALTITUDE ± 20	_	MJD±0.5 同じFILTER02	$MJD \pm 0.5$	$\mathrm{MJD}\pm0.0417$
MIR KCC	_	_	未 MJD±0.5 同じEUTED	未 MJD ± 0.5	未 MJD ± 0.5
KCD	_	—	向しFILTER MJD±0.5 同じFILTER	$\mathrm{MJD}\pm0.5$	$\mathrm{MJD}\pm0.5$
OAS	—	—	MJD±0.5 同じFILTER	$\mathrm{MJD}\pm0.5$	—
CSD	_	MJD±0.5 同じWAVELEN 同じWAVERNG	MJD±0.5 同じWAVELEN 同じWAVERNG	$\mathrm{MJD}\pm0.5$	$\mathrm{MJD}\pm0.5$
HID	_	MJD±0.5 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じGAIN 同じFILTER01 同じSLT_WID 同じZ_CROSSD 同じZ_CD_ANG	MJD ± 0.5 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じGAIN 同じFILTER01 同じSLT_WID 同じZ_CROSSD 同じZ_CD_ANG	MJD ± 0.5 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じGAIN	MJD±0.5 同じBIN_FCT1 同じBIN_FCT2 同じGAIN

'―'は該当ファイルなしまたは不要 '未'はヘッダ情報が未整備で必要な情報が得られないもの,または標準的な較正手法が確立されていないもの



図 18. jMAISON とSMOKA におけるデータの流れ.

7. 利用状況と運用面の課題

SMOKA の公開は 2001 年6 月に開始されたが, すばる望遠鏡の共同利用観測のデータの公開が始 まった 2002 年6 月から利用が急激に増えている. 図 19 に観測データの FITS ファイルの月毎請求 量(GB)を示した.最近では、請求量は月 100GB を越えて推移している. SMOKA では観測 データの取得は登録制にしており(検索とQLIの 閲覧を行う限りは登録の必要はない)、そのため の利用者登録は年度毎更新としている. 2004 年3 月31日(平成15年度末)現在での登録利用者数 は140名である.公開開始から3年近くがたち. SMOKA で得られたデータを用いた天文学の研究 成果も生まれてきている³⁸⁾⁻⁴²⁾. 今後データの蓄 積が増えるにしたがって研究成果も増えて行くこ とが期待される. また, SMOKA のデータを活用 した教育活動も進んでおり、例えば、PAOFITS ワーキンググループ*によって、球状星団や散開 星団の多色撮像画像から色等級図を作って年齢を 推定する実習教材、ハッブル法則を求める実習教 材などの高校生向け教材などが開発され、実際に 授業で用いられている 43).

このように SMOKA は研究活動や教育活動に大い

に利用されているわけであるが, 論文2や文献⁴⁴⁾ で論じた以下の運用面での課題が依然として残されている.

SMOKA の運用の実務を行っているのは,国立 天文台天文学データ解析計算センターに所属する 運用要員(本論文著者のうちの3名)である.シ ステムの不具合への対応は,開発グループメンバ ー(本論文の著者全員)がそれぞれの開発分担に 応じて対応している.運用体制は依然として脆弱 であるが,短期的に改善できる見通しは暗い.

データ請求に応じた磁気テープライブラリ (SONY 社 PetaSite)からの読み出しの速度の問 題に対しては,読み出し順序の最適化と,読み出 し並列度の向上の2点の対策を講ずる計画である が,いまだ実現されていない.当面の対処として, 利用が特に多い Suprime-Cam のデータの最近の 分を磁気ディスク上に置くことによって,磁気テ ープライブラリの読み出しネックを軽減してい る.しかし,磁気ディスクの容量には限りがあり, 磁気ディスク上に置けるデータはごく一部にすぎ ない.上記の根本的な対策が必要である.

また,観測データの属性情報(位置,時刻,波 長,観測装置パラメータなど)の欠落や誤りの問 題は,データ入力の自動化を妨げており,運用の 能率を低下させている主因の一つになっている. できるだけ早く観測システムへのフィードバック

^{*} http://paofits.dc.nao.ac.jp

SMOKA Data Request



図 19. 観測データの月毎請求量(GB). 1,2名の利用者により集中してデータ請求が行われたことにより, 突出してデータ請求量が多い月がある(2003年9月など).

を行って欠落や誤りのあるフレームを減らし、補 填修正の作業を軽減させることが必要である.そ のため、データ取得後のできるだけ早い時期にへ ッダ情報のチェックを行うことを計画している.

岡山天体物理観測所や木曽観測所の観測データ の入力に相当の時間と労力が必要となっている問 題は早期解決のめどが立たず,依然として入力が 遅れている状況にある.

以上の運用面の課題,特に体制的な原因による ものに対しては,SMOKAの天文学的研究・教育 効果を高めつつ,中長期的視野で解決を目指して いく他ないであろう.

8. 今後の技術的課題

これまで,SMOKA では有益性や利便性や向上 のために色々な機能を追加,補強してきた.しか しながら,利用者からの要望の全てに応えられて いるわけではない.7章で論じた運用上の課題と は別に,SMOKA を利用して天文学の研究や教育 を促進し,より有用なものとするためには,何点 かの技術的課題が残っている.以下ではそれぞれ の技術的課題と展望について論じる.

8.1 アーカイブデータを用いた天体カタロ グの作成

現在SMOKA では個々の観測データを公開して

いるだけであるが、2 章で述べた整約済みデータ から天体を検出し、その物理量を抽出してカタロ グ化して公開することができれば、より多くの研 究成果を得ることが可能になる.更に、8.4 節で 後述する Virtual Observatory にデータを提供する ためにも、現在行っている一次処理だけでなく、 モザイキング (S/N マップ付)や重ね合わせ処理 等を行った後のカタログ化を進める必要がある.

また,SMOKA 開発・運用グループメンバー自 身が,このカタログを用いた天文学研究の推進を し,データアーカイブの天文学研究における有用 性を自ら示していくことが必要である.

8.2 検索機能の更なる強化

観測データアーカイブを用いて効率的に天文学 研究を進めるためには,観測データの検索機能が 充実していることが必要である.論文2で述べた 通り,天体の位置を条件とした検索機能に加え, 移動天体検索,波長による検索の機能を開発し SMOKA に実装してきたが,利用者の多様な天文 学的要求に応えるべく更なる検索機能の高度化を 目指している.

(1) 重複領域検索

特定の天域や天体を指定せず,複数回の観測が 行われている領域を検索する方法が求められてい る.例えば,3色以上の観測が行われている領域, 積算撮像時間が一定時間を越えている領域などが 検索対象である.前者は天体の色指数を求めたい 場合に有効であり,後者は利用者が長い観測時間 を費やすことなしに位置や明るさが変化する天体 を調べたり,深い撮像データを得たりする場合に 有効である.各観測データが含んでいる領域を示 す情報をどのような形で記録するかが,この機能 実現のための課題となっている.

(2) グラフィカル検索

観測データの天球分布図から、マウスなどで領 域を選択して検索できる機能を提供することを検 討している.検索範囲を指定する領域を如何に表 現するか,絞り込み検索を可能とするための領域 の記憶方法をどのように実装するかが,この機能 の実現に向けての課題となっている.

(3) カタログ連携検索

現在のSMOKAでは、SIMBAD およびNED を用 いて天体名での検索を可能にしている. これに加 え,既存の天体カタログと連携した検索機能,例 えば、球状星団が写っている撮像データ群を探し 出すような機能を提供する事を検討している.こ の機能には, 8.1 節で述べた SMOKA で作成する 天体カタログとの連携も可能としたい. こういっ たカタログ連携機能は既に STScI のアーカイブシ ステムのMAST*等で実用化されており、アーカ イブデータを用いた天文学研究を進める上では必 須の機能の一つとなってきている. この機能を実 現するためには、多種多様な検索条件をどのよう に入力させるか、というユーザーインターフェー スの設計が課題となっている.また、この技術的 課題の他に, MAST 等と比べてSMOKA としての 特徴をどのように打ち出していくかということも 検討課題となっている.

(4) 全項目検索,全文検索

全項目検索とは、FTTS のヘッダ情報の全てのキ ーワードの値を対象とした検索である.全文検索 とはHDI に記載されている全ての情報に対する検 索の事である.全文検索は、HDI に記載されてい るキーワードとその値だけでなく、COMMENT 文 に書かれた内容も検索対象とする.現在のSMOKA では、検索速度を向上させるため、各観測装置に 共通な一部の重要なヘッダ情報のみ検索対象とし ており、各装置固有のヘッダ情報は検索対象とし ていない.そのため、各装置に固有な情報を条件 として検索をしたい時には、全項目検索が必要と なる.また、例えば HIDES ではヨードセルの情報 を知るためのキーワードがヘッダに無く COM-MENT 文を見るしかない場合があるため,全文検 索が必要な機能となる.SMOKA の持っているヘ ッダ情報を登録した複数のデータベーステーブル のうち,どれを検索対象とするか,どのような形 で検索条件を入力し検索結果を表示すれば利用者 にとって分かりやすいかが検討課題となっている.

8.3 環境データの公開

観測時の湿度や風速などの気象データは,観測 データの質や信頼性を判断する上で重要な材料で あるので,SMOKA では気象データの提供機能の 開発を進めてきた.これらに加え,観測者が観測 時の状況を記録した観測野帳を公開することが可 能になれば,利用者がアーカイブデータを整約解 析する上で極めて有用な情報を提供できるように なる.今回の機能強化で岡山天体物理観測所につ いては観測野帳の公開を開始したが,すばる望遠 鏡についても公開を目指していきたい.どのよう な形で公開すれば利用者にとって分かりやすく, 観測データに直結した形になるかが検討課題とな っている.

また,現在SMOKA のすばる望遠鏡気象モニタ ー表示機能では,全天カメラの画像を提供してい る.しかしこの画像だけでは,望遠鏡が向いてい る方向の空の状態を容易に判断することができな い.視野方向の空の状態をより詳しく知るために, 2003 年 5 月より稼働を始めた,望遠鏡が向いて いる方向と同じ天域をモニターしている,すばる 望遠鏡の新スカイモニターのデータを組み込むこ とを検討している.

8.4 新規観測装置の組み入れ

SMOKA では,現在公開している観測装置の観 測データを逐次追加する事に加え,それらとは別 の観測装置の観測データを新たに組み込むことも 進めている.現時点で新たに組み込む事を検討し ている観測装置は,木曽観測所の KONIC⁴⁵⁾,岡 山天体物理観測所のHBS⁴⁶⁾である.また,4.3節 で述べたすばる望遠鏡の COMICS のデータに簡 易解析処理を施したCOMQ のデータの組み込み も検討中である.更に,すばる望遠鏡第二期観測 装置である,MOIRCS⁴⁷⁾,FMOS^{48),49)}のデータ の組み込みも想定している.

論文1でも述べられているが,新規の観測装置 の観測データを組み込みを行う際に問題となるの は,データのフォーマット,特に FITS ヘッダ内 の情報である.効率的なデータ整約解析やデータ

^{*} http://archive.stsci.edu/

検索のためにも,必要な情報をもれなく FITS ヘ ッダに記載するようにし,それを示す FITS ヘッ ダキーワードを共通化することが必要である.こ のためには,観測装置開発グループや観測所との 連携・協力が欠かせない.

8.5 Virtual Observatory との連携

近年,Virtual Observatory (VO;仮想天文 台)というプロジェクトが世界中で進められ ている*⁵⁰⁾.我が国でも,国立天文台において Japanese Virtual Observatory (JVO)として開発 が進められている^{†51),52),53)}.この計画は,現在 世界中に分散して存在する天体観測データのアー カイブを有機的に結合し,それらを解析する共通 のツールを開発することによって,これまで知ら れていない宇宙の新しい姿を明らかにすることを ねらいとしており,膨大な観測データを収め管理 する計算機やデータベースシステムを「望遠鏡」, そのデータを解析するツールを「観測装置」とし て,データアーカイブに記録された宇宙を観測す るという意味から「仮想天文台」という名前がつ けられている.

SMOKA は、すばる望遠鏡をはじめとする日本 の主要な光赤外望遠鏡観測データを VO に提供す る窓口となる事が期待されている. 今後の SMOKA の改良は VO との連携を視野に入れて進 めたいが、当面は、以下に述べるような VO へ提 供可能なデータを充実させる事に力を注いでいき たい.

VO にデータを提供するには、データの質を明 確にする必要があり、そのためには ESOで実現 されているような Quality Control (QC; 質の揃っ たデータを提供すること)⁵⁴⁾ が必須である.し かしながら、現在のすばる望遠鏡の運用状況では 早期の実現は難しいと思われる.SMOKA として は、まず、含まれる情報量が多く天文学的有益性 が高いと思われる Suprime-Cam のデータに絞り、 BIAS 値や温度等の変動のモニター、オートガイ ダー、スリットビュワー、シャックハルトマンの データの抽出など、できる部分から手がけていく 予定である.観測装置の状態やオペレータ報告な ど、より詳しい環境情報の提供も必要となってく る.また、天文学的な有益性をより高めるため、 モザイキング処理や重ね合わせ処理、それに付随 したS/N マップの作成なども視野にいれていく予 定である.

9. まとめ

我々は, すばる望遠鏡, 岡山天体物理観測所 188cm 望遠鏡,および東京大学木曽観測所 105cm シュミット望遠鏡で取得された観測データ を公開するアーカイブシステム SMOKA を開発 し、運用を行っている. SMOKA の利用者が、よ り効率よく観測データを取得し、天文学的成果を 得られることが可能になるように様々な開発・改 良を行ってきた,前回の改良(論文2)において は、検索機能を強化することに主眼が置かれてい たが、今回は、利用者が観測データを解析する際 に必要な情報をより効率的に得ることができる機 能の開発・改良を重点的に行った.まず, SMOKA 開発当初からの重要な課題の一つであっ た整約済みデータの提供を、すばる望遠鏡 Suprime-Cam のデータについて開始した. また, それに対応させて早見機能の拡充も行った.これ により、より早く天文学研究の成果を得られる可 能性がもたらされるだけでなく, データの品質の より的確な評価が可能になった.次に、環境デー タの提供を、従来行っていたすばる望遠鏡だけで なく, 岡山天体物理観測所と木曽観測所について も行うようにした. また, 多波長天文画像データ 検索・閲覧システム jMAISON に整約済みデータ のQLIを提供するインターフェースを開発した.

SMOKA の前身である MOKA の開発開始から10 年が経過し,アーカイブ利用者も増加し,天文学 的研究成果が徐々に挙ってきており,天文学教育 目的の利用も進みつつある.しかし,SMOKA に は解決すべき課題が運用面においても技術面にお いても,なお残されている.特に,技術面におい ては,検索機能の更なる強化や天体カタログの作 成が課題である.また,VO との連携を目指し, VO に提供する価値のあるデータを整え充実させ る事にも力を注いでいきたい.さらに,天体カタ ログ等を用いた自らの天文学研究を推進すること が,今後の最も重要な課題である.

謝 辞

本研究は,天文情報処理研究会[‡]のワーキング グループ活動の一環として行われた.開発作業に あたっては,天文学データ解析計算センター DB/DA プロジェクトの計算機資源を活用した. 国立天文台の西村史朗氏,ハワイ観測所の小杉城 治氏,東京大学宇宙線研究所の安田直樹氏,福岡

^{*} International Virtual Observatory Alliance (IVOA) http://www.ivoa.net/

[†] http://jvo.nao.ac.jp/

[‡] http://jaipa.nao.ac.jp/

教育大学の金光理氏,渋谷教育学園幕張高校の田 口弘子氏の助力に感謝する. 有益な助言を下さっ た,匿名の査読者にも感謝したい.また,各観測 装置の詳細な情報を提供して下さった国立天文台 の八木雅文氏、環境データの組み入れに際して御 尽力頂いた岡山天体物理観測所の泉浦秀行, 増田 盛治,柳澤顕史,吉田道利の各氏,東京大学木曽 観測所の青木勉, 宮田隆志, 磯貝瑞希の各氏, VO についての情報を提供して下さった国立天文 台の本田敏志氏に感謝する. また, MOKA / SMOKA 10 周年記念研究会(2004 年 2 月23-24 日開催)に参加して頂き, SMOKA の課題や将来 に関する議論を通じてVO との関係等,今後の方 向性を定めることに貢献して頂いた、岡山天体物 理観測所の吉田道利、宇宙航空研究開発機構の吉 田重臣、東京大学宇宙線研究所の安田直樹、ぐん ま天文台の西原英治,東京大学木曽観測所の青木 勉の各氏にも感謝する. SMOKA の開発, 運用を 影に日向に支援して下さっている,ハワイ観測所, 岡山天体物理学観測所,木曽観測所のスタッフの 方々にも感謝する. 有用な各種フリーソフトウェ アを提供している開発者にも感謝したい.

本アーカイブ運用には、CDS によって運用さ れている SIMBAD データベースおよび JPL によ って運用されている NED データベースを利用し ている.移動天体検索に必要な軌道要素データベ ースを作成するにあたっては、MPC から提供さ れている MPCORB を利用している.

本研究は、国立天文台天文学データ解析計算センタープロジェクト経費の援助を得て行われた.

Reference

- IAU Information Bulletin, 94, 35 36 (2004).
- 2) 馬場 肇,安田直樹,市川伸一,八木雅 文,岩本信之,高田唯史,洞口俊博, 多賀正敏,渡邊 大,奥村真一郎,小澤 友彦,山本直孝,濱部 勝:すばる望遠 鏡公開データアーカイブシステムの開 発,国立天文台報,6,23-36 (2002).
- 3) 山本直孝,野田祥代,多賀正敏,小澤友 彦,洞口俊博,奥村真一郎,古荘玲子, 馬場 肇,八木雅文,安田直樹,高田唯 史,市川伸一:すばる望遠鏡公開データ アーカイブシステムの開発2,国立天文 台報,6,79-100 (2003).
- S. Miyazaki, Y. Komiyama, M. Sekiguchi, S. Okamura, M. Doi, H. Furusawa, M.

Hamabe, K. Imi, M. Kimura, F. Nakata, N. Okada, M. Ouchi, K. Shimasaku, M. Yagi, and N. Yasuda: Subaru Prime Focus Camera—Suprime-Cam, *PASJ*, **54**, 833 – 953 (2002).

- N. Kashikawa, K. Aoki, R. Asai, N. Ebizuka, M. Inata, M. Iye, K. S. Kawabata, G. Kosugi, Y. Ohyama, K. Okita, T. Ozawa, Y. Saito, T. Sasaki, K. Sekiguchi, Y. Shimizu, H. Taguchi, T. Takata, Y. Yadoumaru, and M. Yoshida: FOCAS: The Faint Object Camera and Spectrograph for the Subaru Telescope, *PASJ*, 54, 819-832 (2002).
- K. Noguchi, W. Aoki, S. Kawanomoto, H. Ando, S. Honda, H. Izumiura, E. Kambe, K. Okita, K. Sadakane, B. Sato, A. Tajitsu, T. Takada-Hidai, W. Tanaka, E.Watanabe, and M. Yoshida: High Dispersion Spectrograph (HDS) for the Subaru Telescope, *PASJ*, 54, 855 – 864 (2002).
- F. Iwamuro, K. Motohara, T. Maihara, R. Hata, and T. Harashima: OHS: OH-Airglow Suppressor for the Subaru Telescope, *PASJ*, 53, 355 – 360 (2001).
- K. Motohara, F. Iwamuro, T. Maihara, S. Oya, H. Tsukamoto, M. Imanishi, H. Terada, M. Goto, J. Iwai, H. Tanabe, R. Hata, T. Taguchi, and T. Harashima: CISCO: Cooled Infrared Spectrograph and Camera for OHS on the Subaru Telescope, *PASJ*, 54, 315-325 (2002).
- 9) H. Kataza, Y. Okamoto, S. Takubo, T. Onaka, S. Sako, K. Nakamura, T. Miyata, and T. Yamashita: COMICS: the cooled mid-infrared camera and spectrometer for the Subaru Telescope, *Optical and IR Telescope Instrumentation and Detectors*, ed. M. Iye and A. F. Moorwood, Proc. SPIE, **4008**, 1144 1152 (2000).
- M. Tamura, H. Suto, Y. Itoh, N. Ebizuka, Y. Doi, K. Murakawa, S. S. Hayashi, Y. Oasa, H. Takami, and N. Kaifu: Coronagraph imager with adaptive optics (CIAO) : description and first results, *Optical and IR Telescope Instrumentation and Detectors*, ed. M. Iye and A. F. Moorwood, Proc. SPIE, **4008**, 1153 1161 (2000).

- N. Kobayashi, A. T. Tokunaga, H. Terada, M. Goto, M. Weber, R. Potter, P. M. Onaka, G. K. Ching, T. T. Young, K. Fletcher, D. Neil, L. Robertson, D. Cook, M. Imanishi, and D. W. Warren: IRCS: Infrared Camera and Spectrograph for the Subaru Telescope, *Optical and IR Telescope Instrumentation and Detectors*, ed. M. Iye and A. F. Moorwood, Proc. SPIE, **2008**, 1056 – 1066 (2000).
- D. Tomono and T. Nishimura: Midinfrared test observation system (MIR-TOS) for SUBARU, Infrared Astronomical Instrumentation, ed. A. M. Fowler, Proc. SPIE 3354, 1150 – 1157 (1998).
- G. Kosugi, H. Ohtani, T. Sasaki, H. Koyano, Y. Shimizu, M. Yoshida, M. Sasaki, K. Aoki, and A. Baba: Spectronebula graph: A Tridimensional Spectroscopic System Based on a Local Area Network of Personal Computers, *PASP*, **107**, 474 – 482 (1995).
- 14) S. Okumura, E. Nishihara, E. Watanabe, A. Mori, H. Kataza, and T. Yamashita: OASIS: A Multi-Purpose Near-Infrared Camera and Spectrograph, *PASJ*, 52, 931–942 (2000).
- 15) H. Izumiura: HIDES: a High Dispersion Echelle Spectrograph, Observational Astrophysics in Asia and its Future, 4th East Asian Meeting on Astronomy (4th EAMA) - held 3-10 Feb., 1999 in Kunming, China, ed. P. S. Chen., Yunnan Observatory, Chinese Academy of Sciences, 77 (1999).
- 16) S. Yoshida, T. Aoki, T. Soyano, K. Tarusawa, M. Sekiguchi, M. Doi, N. Kashikawa, S. Okamura, K. Shimasaku, M. Yagi, and N. Yasuda: CCD Cameras for the Kiso 105 cm Schmidt Telescope, Future Utilisation of Schmidt Telescope, ed. J. Chapman, R. Cannon, S. Harrison and B. Hidayat, Proc. of IAU Coll. 148, 33 37 (1994).
- 17) N. Itoh, T. Soyano, K. Tarusawa, T. Aoki,S. Yoshida, T. Hasegawa, Y. Yadomaru,Y. Nakada, and S. Miyazaki: A VeryWide-Field CCD Camera for Kiso

Schmidt Telescope, *Publ. Natl. Astron. Obs. Japan*, **6**, 41 – 48 (2001).

- 18) T. Horaguchi, S. Ichikawa, M. Yoshida, S. Yoshida, and M. Hamabe: An Archival System for Observational Data Obtained at the Okayama and Kiso Observatories, *Publ. Natl. Astron. Obs. Japan*, 4, 1–8 (1994).
- 19) T. Takata, S. Ichikawa, T. Horaguchi, S. Yoshida, M. Yoshida, T. Ito, E. Nishihara, and M. Hamabe: An Archival System for Observational Data Obtained at the Okayama and Kiso Observatories. II, *Publ. Natl. Astron. Obs. Japan*, 4, 9–21 (1995).
- 20) 西原英治,洞口俊博,伊藤孝士,高田 唯史,青木賢太郎,吉田道利,吉田重 臣,市川伸一,濱部 勝:データアーカ イブシステム MOKA2 の開発,国立天 文台報,3,23-33 (1997).
- T. Horaguchi, E. Nishihara, M. Yoshida, K. Aoki, T. Ito, M. Watanabe, S. Ichikawa, T. Takata, S. Yoshida, and M. Hamabe: An Astronomical Data Archive System with a Java-Based User Interface, *PASJ*, *51*, 693 – 701 (1999).
- D.Tody: The IRAF Data Reduction and Analysis System, in *Instrumentation in Astronomy VI*, ed. D.L.Crawford, Proc. SPIE, 627, 733 – 756 (1986).
- 23) F. Valdes: Faint Object Classification and Analysis System, NOAO document. (ftp://iraf.noao.edu/iraf/docs/focas/focas .ps.Z)
- 24) D. G. Monet, S. E. Levine, B. Canzian, H. D. Ables, A. R. Bird, C. C. Dahn, H. H. Guetter, H. C. Harris, A. A. Henden, S. K. Leggett et al.: The USNO-B Catalog, *AJ*, 125, 984 993 (2003).
- 25) F. Murtagh: A new approach to pointpattern matching, *PASP*, **104**, 301-307 (1992).
- 26) 吉田道利,清水康広,岡田隆史,中村 京子,西原英治,青木勉,小澤友彦: 岡山天体物理観測所気象モニターの開 発,国立天文台報,3,135-144 (1998).
- 27) 浦口史寛,吉田道利,清水康広,岡田 隆史:岡山天体物理観測所スカイモニタ

ーの開発,国立天文台報,4,181-189 (2000).

- 28) 宮田隆志, KISO AUTOMATIC OBSERV-ING SYSTEM - KAOS-, 2001 年度木曽 シュミットシンポジウム集録, 15-21 (2002).
- 29) 中田好一,平成14年度木曽観測所概況 報告,2003年度木曽シュミットシンポ ジウム集録,3-10(2004).
- 30) T. Takata, R. Ogasawara, K. Kawarai, and T. Yamamoto: Data archive and database system of the SUBARU Telescope, Observatory Operations to Optimize Scientific Return, ed. Peter J. Quinn, Proc. SPIE, **3349**, 247 – 254 (1998).
- 31) T. Takata, R. Ogasawara, G. Kosugi, Y. Mizumoto, S. Ichikawa, N. Yasuda, M. Taga, M. Yagi, T. Horaguchi, H. Baba, M. Watanabe, T. Ozawa, M. Hamabe, T. Yamamoto, and K. Kawarai: STARS (Subaru Telescope archive system) for the effective return from Subaru Telescope, Observatory Operations to Optimize Scientific Return II, ed. Peter J. Quinn, Proc. SPIE, **4010**, 181 189 (2000).
- 32) M. Taga, M. Hamabe, N. Yasuda, T. Horaguchi, T. Takata, W. Aoki, T. Ozawa, M. Watanabe, H. Baba, and S.-I. Ichikawa:An Image Evaluation System for Subaru Telescope Data Archive, *Publ. Natl. Astron. Obs. Japan*, 6, 49 57 (2001).
- M. Hamabe, M. Taga, W. Aoki, N. Yasuda, T. Takata, S.-I. Ichikawa, H. Baba, T. Ozawa, M. Watanabe, and T. Horaguchi: New Image Quick-Look System for Subaru Telescope Data Archive, ADASS IX, ed. N. Manset, C. Veillet, and D. Crabtree, ASP Conference Proceedings Series, 216, 482 – 485 (2000).
- R. Ogasawara, G. Kosugi, T. Takata, J.
 Noumaru, T. Sasaki, Y. Chikada, Y.
 Mizumoto, M. Yagi, N. Yasuda, S.
 Ichikawa, M. Yoshida, K. Kawarai, Y.
 Ishihara, and A. Kawai: The Subaru
 Telescope Software Trinity System,

ADASS XII, ed. H. E. Payne, R. I. Jedrzejewski, and R. N. Hook, ASP Conference Proceedings Series, 295, 142 – 151 (2003).

- 35) 片 2 宏一: 地上からの中間赤外線観測の 扉を開くCOMICS,天文月報,97, 210-215 (2004).
- 36) 天文情報処理研究会監修,日本FITS 委 員会協力: FITS の手引き 第5 版,国立 天文台天文学データ解析計算センター 発行 (2004).
- 37) 渡邊大,青木賢太郎,三浦昭,安田直 樹:多波長天文画像データ検索・閲覧サ ービス「jMAISON」の開発,国立天文 台報,6,1-9(2002).
- 38) S. C. Chapman, A. J. Barger, L.L. Cowie, D.Scott, C. Borys, P. Capak, E. B. Fomalont, G. F. Lewis, E. A. Richards, A. T. Steffen, G. Wilson, and M. Yun: The Properties of Microjansky Radio Sources in the Hubble Deep Field-North, SSA 13, and SSA 22 Fields, *ApJ* 585, 57-66 (2003).
- 39) T. Takata, N. Kashikawa, K. Nakanishi,
 K. Aoki, R. Asai, N. Ebizuka, M. Inaka,
 M. Iye, K. S. Kawabata, G. Kosugi, et al.:
 Dusty ERO Search behind Two Massive
 Clusters, *PASJ* 55, 789 800 (2003).
- 40) A. J. Barger, L. L. Cowie, P. Capak, D. M. Alexander, F. E. Bauer, E. Fernandez, W. N. Brandt, G. P. Garmire, and A. E. Hornschemeier: Optical and Infrared Properties of the 2 Ms Chandra Deep Field North X-Ray Sources, AJ 126, 632 665 (2003).
- P. Capak, L. L. Cowie, E. M. Hu, A. L. Barger, M. Dickinson, E. Fernandez, M. Giavalisco, Y. Komiyama, C. Kretchmer, C. McNally, S. Miyazaki, S. Okamura, and D. Stern: A Deep Wide-Field, Optical, and Near-Infrared Catalog of a Large Area around the Hubble Deep Field North, *AJ* 127, 180 198 (2004).
- 42) E. M. Hu, L. L. Cowie, P. Capak, R. G. McMahon, T. Hayashino, and Y.Komiyama: The Luminosity Function of Ly alpha Emitters at Redshift z~5.7, *AJ* 127, 563-575 (2004).

- 43) 古荘玲子,原正,洞口俊博,PAOFITS
 WG:リアルデータを教室に 公開天文
 台ネットワーク PAOFITS WG の活
 動-,天文月報,97,149-155 (2004).
- 44) 市川伸一: 観測データアーカイブMOKA とSMOKA,天文月報,95,266-271 (2002).
- N. Itoh, K. Yanagisawa, T. Ichikawa, K. Tarusawa, and H. Kataza: Kiso observatory near-infrared camera with a large format array, Infrared Technology XXI, ed. B. F. Andresen and M. Strojnik, Proc. SPIE, 2552, 430 437 (1995).
- 46) K. Kawabata, A. Okazaki, H. Akitaya, N. Hirakata, R. Hirata, Y. Ikeda, M. Kondoh, S. Masuda, and M. Seki: A New Spectropolarimeter at the Dodaira Observatory, *PASP*, 111, 898 908 (1999).
- 47) C. Tokoku, R. Suzuki, T. Ichikawa, K. Asai, Y. Katsuno, K. Omata, T. Yamada, A. Sasaki, and T. Nishimura: MOIRCS: Multi-Object Infrared Camera and Spectrograph for the Subaru Telescope, Instrument Design and Performance for Optical/Infrared Ground-based Telescopes, ed. M. Iye and A. F. Moorwood, Proc. SPIE, 4841, 1625 1633 (2003).
- 48) T. Maihara, K. Ohta, N. Tamura, H. Ohtani, M. Akiyama, J. Noumaru, N. Kaifu, H. Karoji, M. Iye, G. B. Dalton, I. R. Parry, D. J. Robertson, R. M. Sharples, D. Ren, J. R. Allington-Smith, K. Taylor, and P. R. Gillingham: Fiber multi-object spectrograph (FMOS) for the Subaru Telescope, Optical and IR Telescope Instrumentation and Detectors, ed. M.

Iye and A. F. Moorwood, Proc. SPIE, **4008**, 1111 – 1118 (2000).

- 49) M. Kimura, T. Maihara, K. Ohta, F. Iwamuro, S. Eto, M. Lino, D. Mochida, T. Shima, H. Karoji, J. Noumaru, M. Akiyama, J. Brzeski, P. R. Gillingham, A. M. Moore, G. Smith, G. B. Dalton, I. A. Tosh, G. J. Murray, D. J. Robertson, and N. Tamura: Fibre-Multi-Object Spectrograph (FMOS) for Subaru Telescope, Optical and IR Telescope Instrumentation and Detectors, ed. M. Iye and A. F. Moorwood, Proc. SPIE, 4841, 974 984 (2003).
- 50) 洞口俊博: 世界の「仮想天文台」計画, 天文月報, **95**,318-324 (2002).
- 51) 大石雅寿: Japanese Virtual Observatory の 構築,天文月報,**95**,566-575 (2002).
- 52) Y. Mizumoto, M. Ohishi, N. Yasuda, Y. Shirasaki, M. Tanaka, Y. Masunaga, K. Miura, H. Monzen, K. Kawarai, Y. Ishihara, Y. Yamaguchi, and H. Yanaka:Construction of the Japanese Virtual Observatory (JVO), ADASS XII, ASP Conference Proceedings Series, ed. H. E. Payne, R. I. Jedrzejewski, and R. N. Hook, **295**, 96–99 (2003).
- 53) M. Ohisi, Y. Mizumoto, N. Yasuda, Y. Shirasaki, M. Tanaka, S. Honda, and Y. Masunaga: A Prototype toward Japanese Virtual Observatory (JVO), SAINT2004 (2004).
- 54) R. W. Hanuschik, W. Hummel, P. Sartoretti, and D. R. Silva: Quality control of the ESO-VLT instruments, Observatory Operations to Optimize Scientific Return III, ed. P. J. Quinn, Proc. SPIE, 4844, 139 148 (2002).